



**DMG**

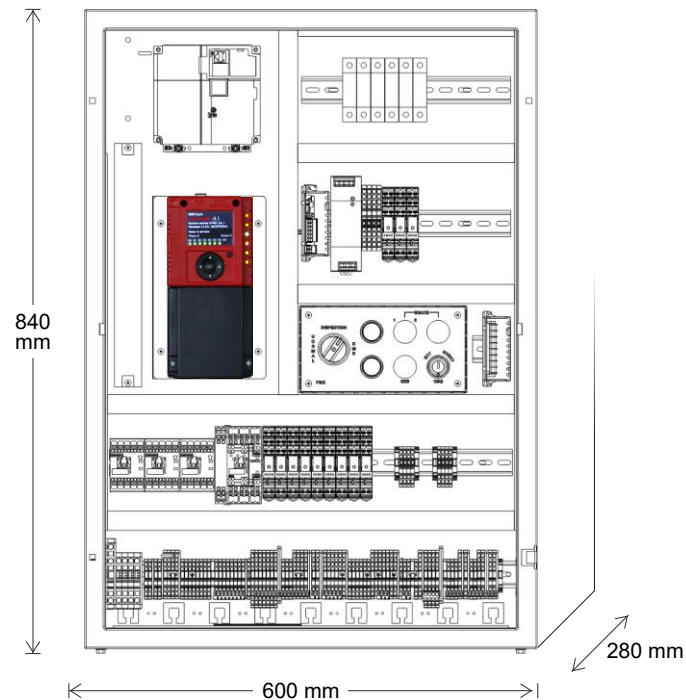
**JUNIOR 4.0**  
**VVVF Geared**

**Guida rapida di installazione**  
*Italiano*  
V 2.1

## INDICE

<b>FASE 0</b>	<b>INSTALLAZIONE DEGLI ELEMENTI PRINCIPALI .....</b>	<b>pg. 6</b>
	INSTALLAZIONE DEL QUADRO .....	pg. 6
	COLLEGAMENTO ALIMENTAZIONE DI RETE .....	pg. 7
	COLLEGAMENTO USCITE MOTORE .....	pg. 8
	FISSAGGIO DEL CAVO FLESSIBILE .....	pg. 9
	COLLEGAMENTO DEL CAVO FLESSIBILE ALLA SCHEDA INTERFACCIA DI CABINA. .	pg. 9
<b>FASE 1</b>	<b>MARCIA PROVVISORIA E COLLEGAMENTI ELETTRICI .....</b>	<b>pg. 10</b>
	MARCIA PROVVISORIA .....	pg. 10
	AUTOAPPRENDIMENTO DATI MOTORE .....	pg. 11
	COLLEGAMENTO DELLA CATENA DELLE SICUREZZE .....	pg. 12
	COLLEGAMENTO OPERATORE PORTE DI CABINA .....	pg. 15
	COLLEGAMENTO BARRIERA DI CELLULE .....	pg. 19
	SISTEMA DI CONTEGGIO .....	pg. 20
	COLLEGAMENTO LUCI CABINA .....	pg. 22
	COLLEGAMENTO PULSANTIERA CON SELETTORE DI ISPEZIONE .....	pg. 25
	INSTALLAZIONE PULSANTIERA DI CABINA .....	pg. 26
	INSTALLAZIONE PULSANTIERE DI PIANO .....	pg. 27
	PROGRAMMAZIONE BDU .....	pg. 28
	INSTALLAZIONE DEL TELEFONO DI EMERGENZA .....	pg. 29
	INSTALLAZIONE DEL PESACARICO LLEC7 .....	pg. 30
<b>FASE 2</b>	<b>MARCIA NORMALE E REGOLAZIONI IMPIANTO .....</b>	<b>pg. 31</b>
	MESSA IN MARCIA NORMALE .....	pg. 31
	REGOLAZIONE DELLA PRECISIONE DI ARRESTO .....	pg. 32
	CONNETTIVITA' (FUSION APP) .....	pg. 33
	TEST E MISURE .....	pg. 35
	RISOLUZIONE DEI PROBLEMI DI BASE .....	pg. 38
	MANOVRA DI SOCCORSO PER IMPIANTI ELETTRICI .....	pg. 39
	IMPOSTAZIONI AVANZATE .....	pg. 40

## JUNIOR 4.0 - SISTEMA ELETTRICO PER HOMELIFTS



**M** Geared: 1,5kW  
 600x840x280 mm  
 ~ 30 kg

✓ Monofase  
 ✓ 7 fermate max.

**EN 81-41** **pr EN 81-42**



### AVVERTENZE SULLA SICUREZZA

#### Installazione

Il quadro di manovra deve essere installato in ambiente interno con grado di inquinamento non superiore a 2. L'involucro del quadro di manovra ha un grado di protezione IP2X. L'installazione e la manutenzione del quadro di manovra deve essere fatta da personale qualificato ed esperto dopo attenta lettura della manualistica e degli schemi elettrici forniti con il quadro di manovra. La protezione verso i contatti indiretti deve essere realizzata tramite interruttori magnetotermici e differenziali coordinati con l'impianto di terra che sono a carico del committente salvo diversa specifica richiesta. Fare riferimento allo schema elettrico fornito con il quadro di manovra per i seguenti circuiti di protezione:

- protezione magnetotermica del circuito motore
- protezione magnetotermica del circuito delle sicurezze
- protezione tramite fusibili di tutti gli altri circuiti

Misure per la protezione contro le scosse elettriche:

- L'involucro del quadro di manovra è metallico e deve essere collegato a TERRA come da indicazioni riportate nello schema elettrico fornito con il quadro di manovra.
- I circuiti di comando e controllo (24V) sono galvanicamente separati dalla rete elettrica come indicato nello schema elettrico fornito con il quadro di manovra.

#### Manutenzione

Per la manutenzione del quadro di manovra fare riferimento alla manualistica fornita con il quadro di manovra e controllare lo stato delle batterie dei circuiti di allarme e del circuito di ritorno al piano (se presente) in occasione delle ispezioni periodiche dell'impianto. Per il trasporto e la movimentazione del quadro di manovra fare riferimento alle indicazioni presenti sull'imballaggio.

### MODULO DI SICUREZZA 7-SEC

#### Descrizione

Il modulo SECU.24 è un dispositivo elettronico installato nel quadro di comando dell'ascensore DMG Junior 4.0 che permette di verificare lo stato di 7 punti della catena di sicurezza dell'ascensore. La funzione principale di questo modulo è quella di garantire l'isolamento galvanico tra il circuito di sicurezza e i circuiti elettronici della centrale. È disponibile una sola versione di questo modulo:

- SECU.24 per quadro con circuito di sicurezza alimentato a 24 V DC [-15 / + 10%]

#### Installazione

Il modulo SECU.24 è fornito da DMG già installato e collegato nella centrale Junior 4.0. Non è richiesto alcun intervento da parte dell'installatore durante la messa in servizio della centrale. Il comune dei collegamenti alla catena della sicurezza elettrica è tracciato sul circuito stampato della scheda in modo tale che il comune ai contattori o relè-contattori si spegnerà all'interruzione del comune (CBC (1) / CBC (9)).

#### Condizioni di lavoro

Il modulo SECU.24 è installato in un armadio metallico con messa a terra con protezione minima IP20 e fissato su una Guida DIN alle seguenti condizioni di servizio:

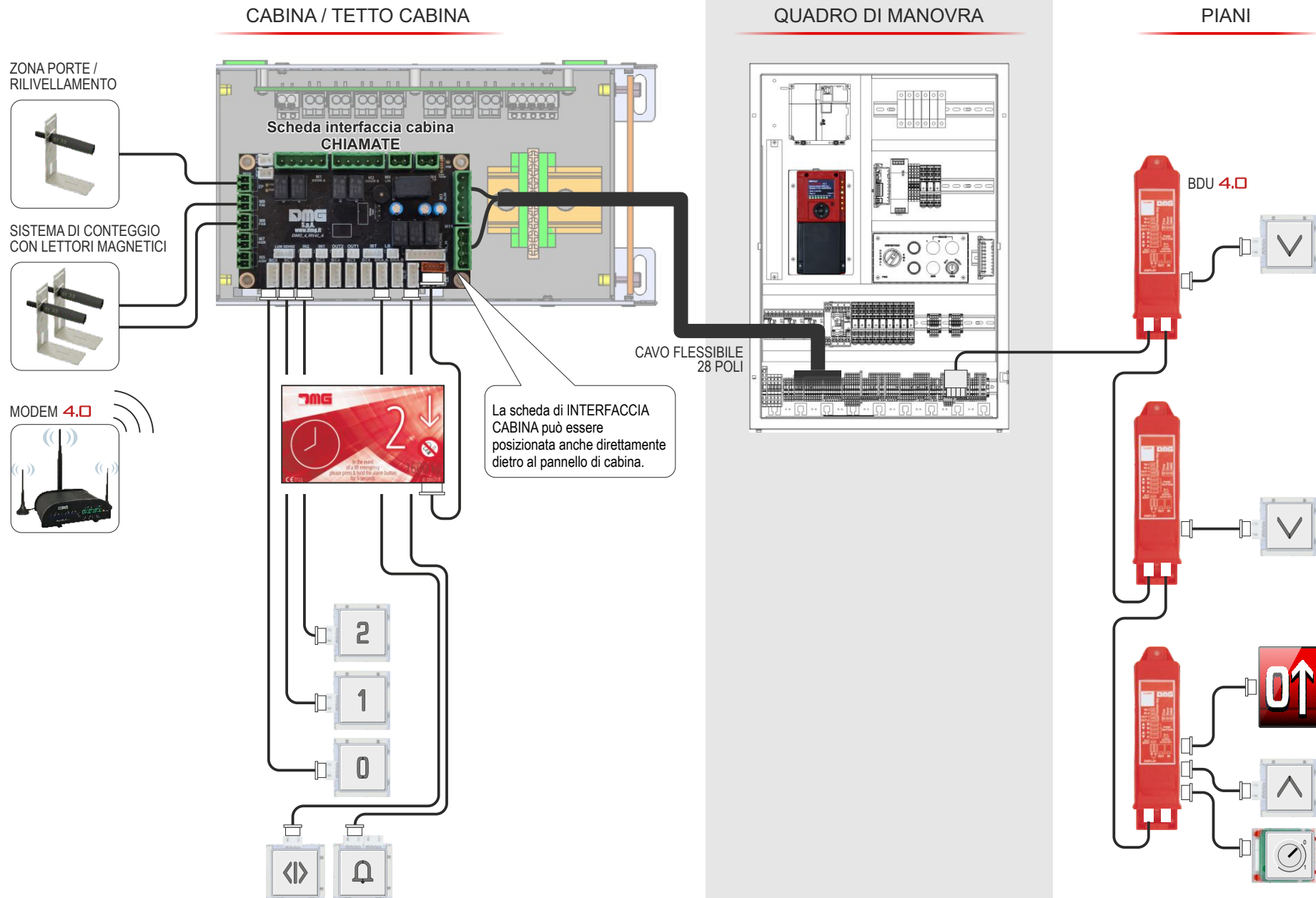
- Uso interno.
- Temperature: -5°C / +40°C.
- Umidità Relativa: non deve superare il 50% ad una temperatura max di +40°C; può aumentare al minimo le temperature, ad esempio, possono essere del 90% a 20°C.

#### Manutenzione

In caso di guasto, il dispositivo deve essere sostituito, non deve essere aperto o riparato.

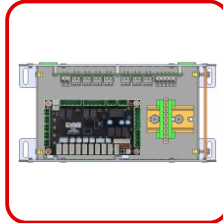
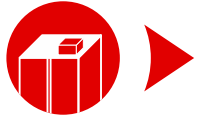
In caso di presenza di Inverter LM2A/C, riavviare il quadro di manovra una volta l'anno.

## SCHEMA DI PRINCIPIO



## COMPONENTI DEL SISTEMA

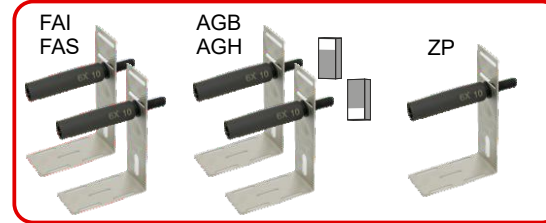
### TETTO CABINA



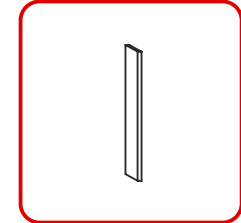
**||||| QJ4.CTBOXS**  
Schede interfaccia cabina  
(su scatola TOC)



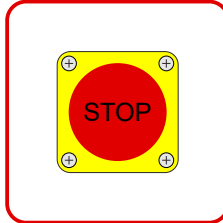
**||||| QJ4.C28CS**  
Kit cavo flessibile (x m)



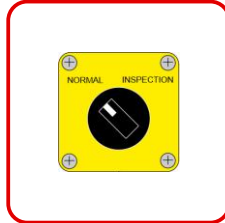
**||||| QJ4.CTKIMP.H5 / QJ4.CTKIMP.H4** (senza AGH)  
Sistema di conteggio con lettori magnetici + zona porte / rilivellamento  
+ impulsori di prossimità per reset alto/basso e magneti



**||||| QJ4.SHCAL100**  
1 magnete  
**||||| QJ4.KSHCAL**  
1 x 200mm  
4 x 150 mm



**||||| QJ4.CTPS**  
Stop su tetto cabina

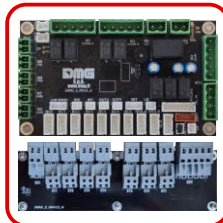


**||||| QJ4.CTPM**  
Pulsantiera con selettore  
d'ispezione



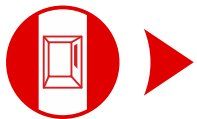
**||||| QJ4.CTPSTISP**  
Pulsantiera con stop  
e selettore d'ispezione

### CABINA



**||||| QJ4.CTSTI**  
Schede interfaccia cabina  
(dietro la pulsantiera di cabina)

### VANO



**||||| QJ4.SHEX1/2**  
Kit extra corsa



**||||| QJ4.SHP\_ / QJ4.SHC\_**  
Catena delle sicurezze  
(porte / fondo fossa)



**||||| QJ4.SHPSH**  
Stop di fondo fossa



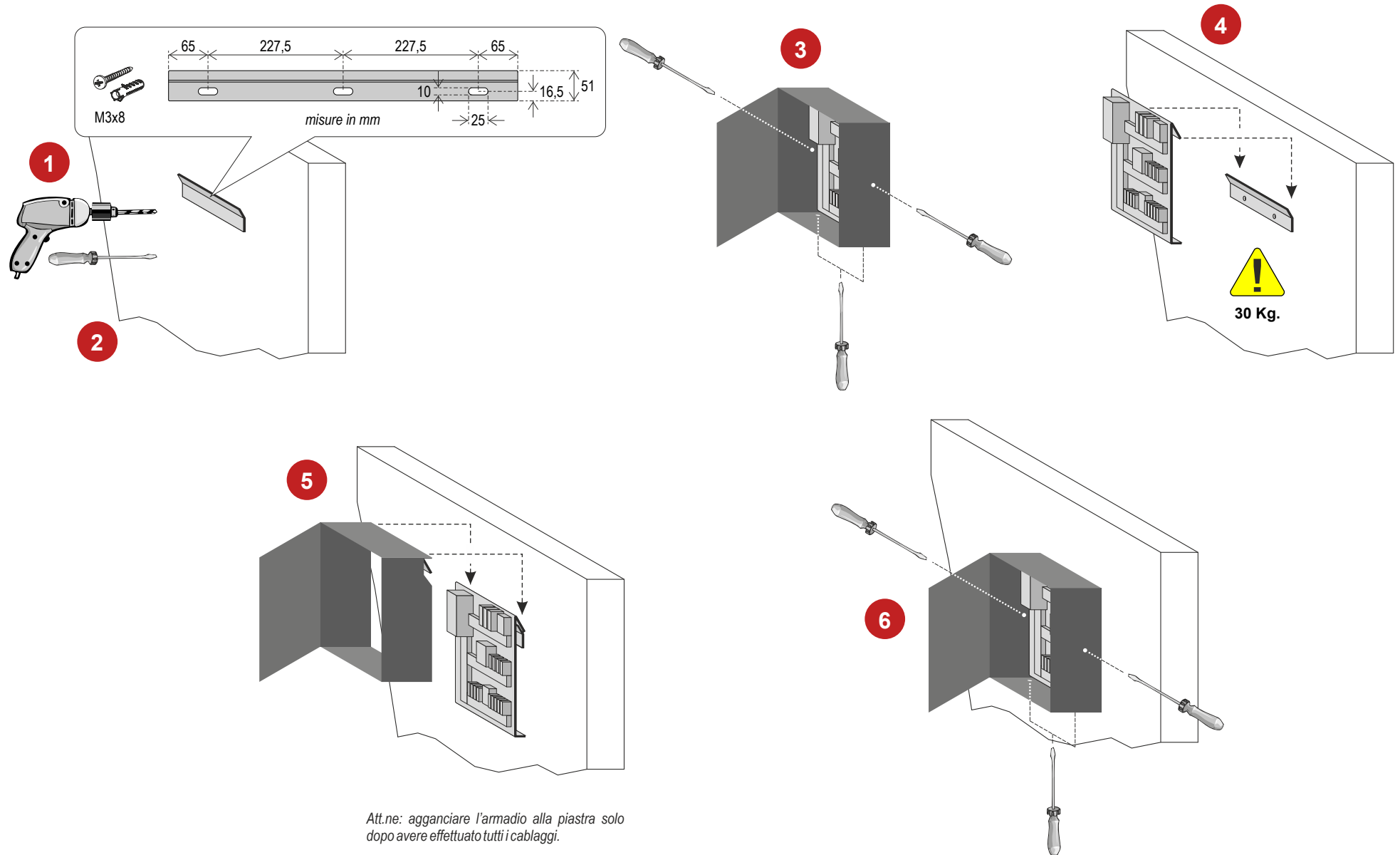
**||||| C40.BDU**  
Interfaccia di piano (BDU)



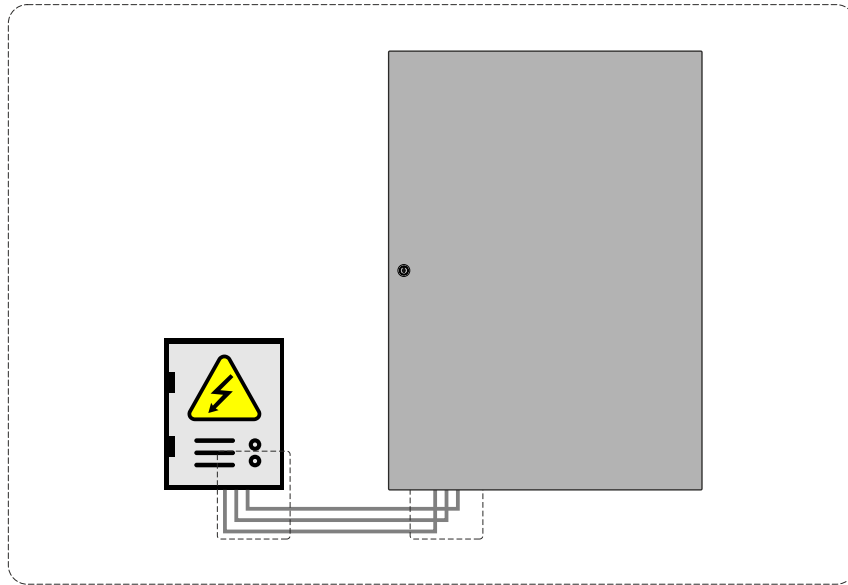
**||||| QJ4.SHLED\_F05 / F15**  
+ **QJ4.SHLED\_V**  
Kit illuminazione vano (5 / 15 m)

# FASE 0 - INSTALLAZIONE DEGLI ELEMENTI PRINCIPALI

## INSTALLAZIONE DEL QUADRO

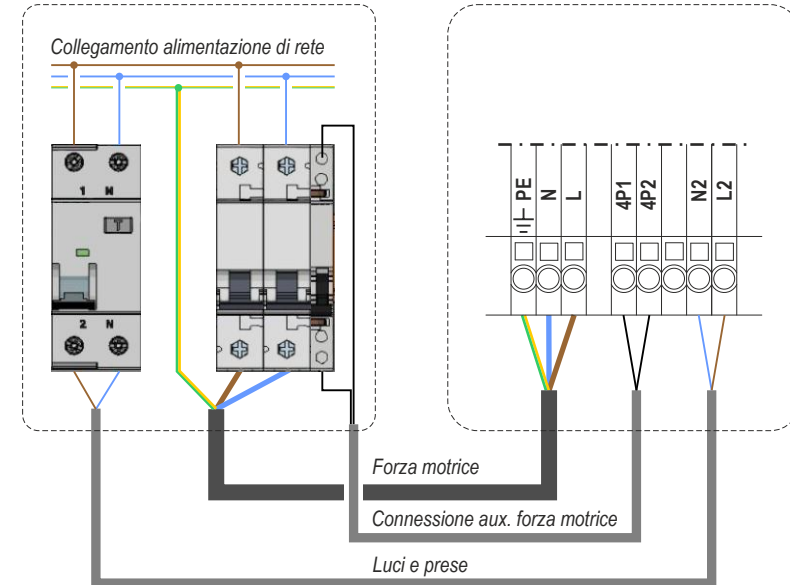


# COLLEGAMENTO ALIMENTAZIONE DI RETE

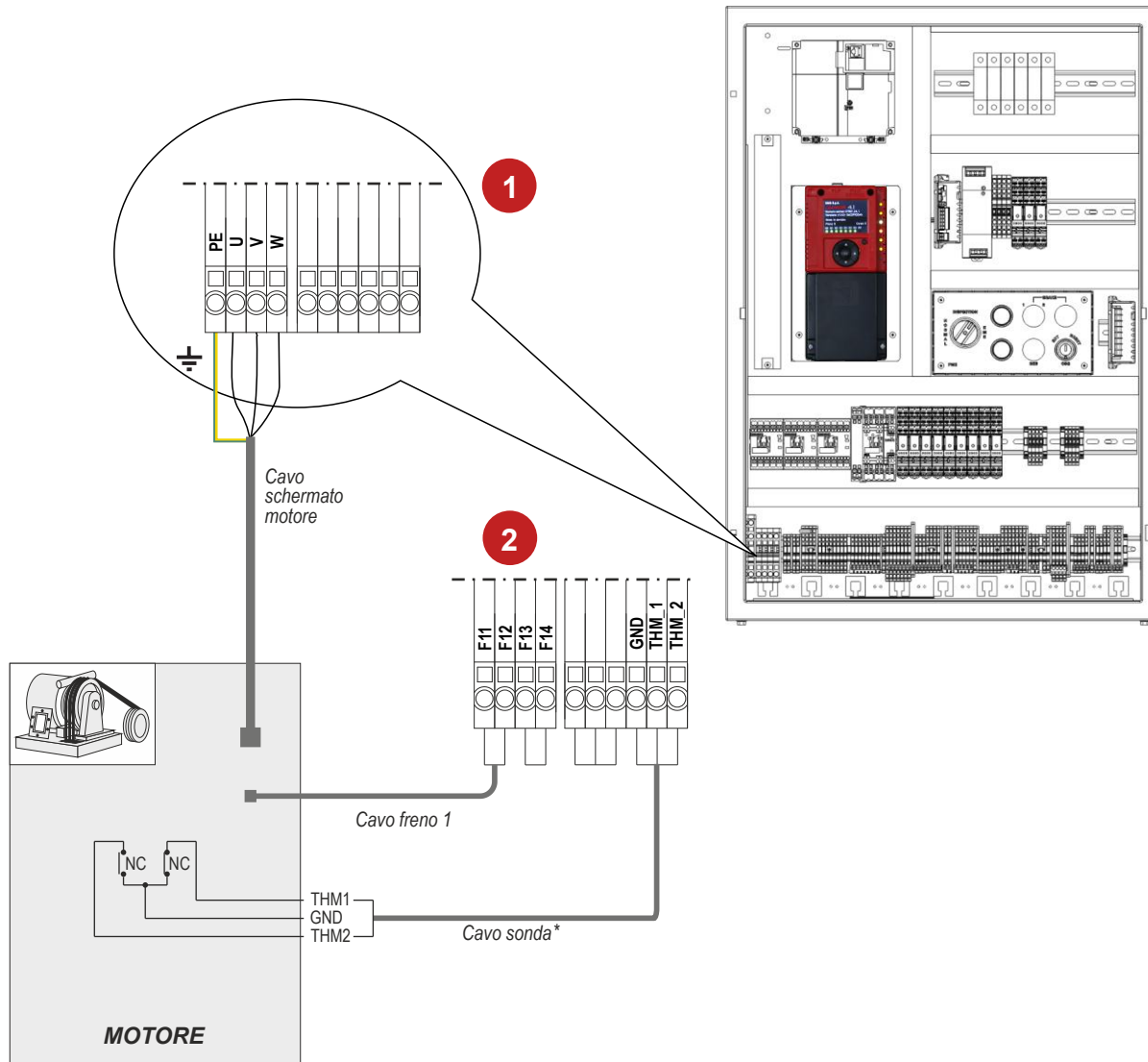


Quadro di alimentazione generale (DTU)

Quadro JUNIOR

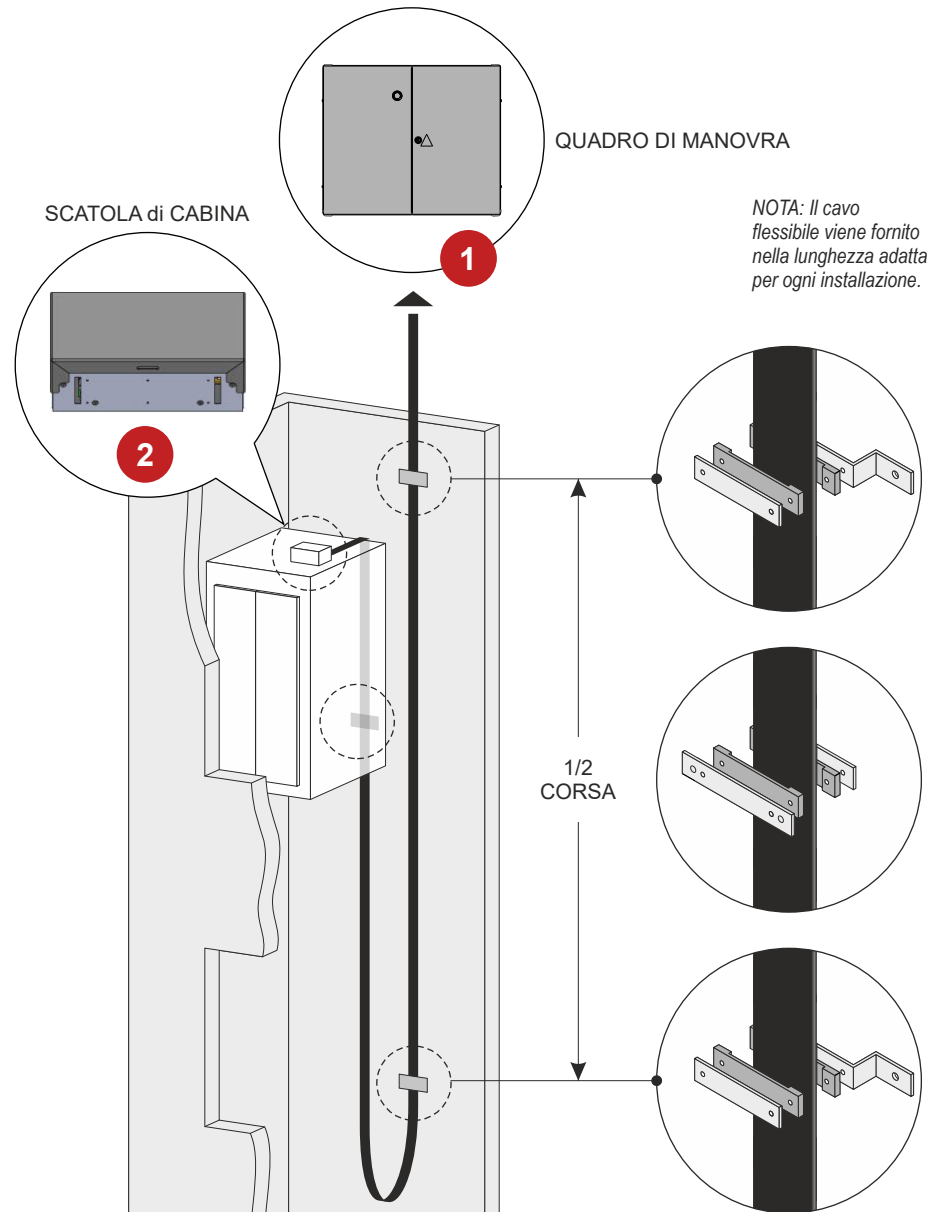


## COLLEGAMENTO USCITE MOTORE

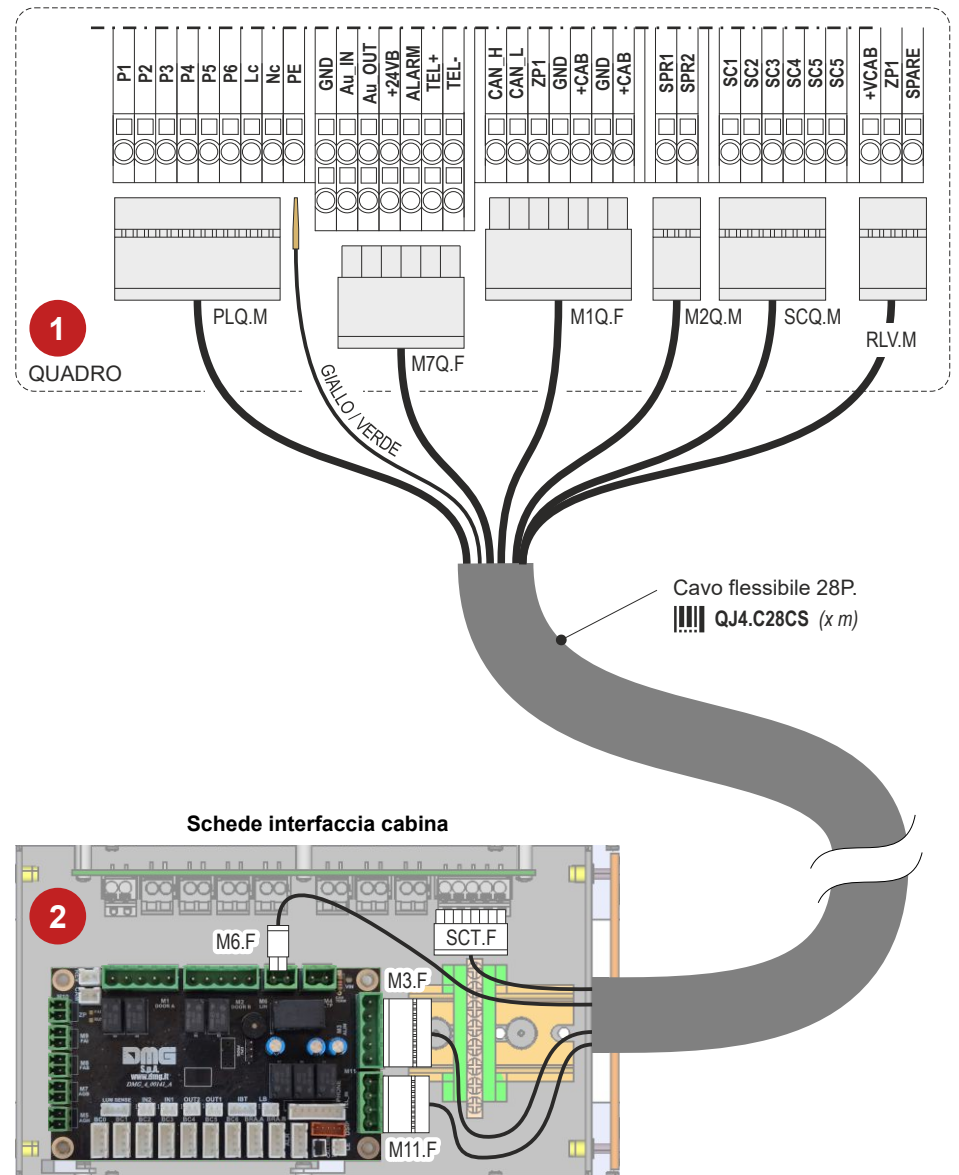


\* In assenza di termistori, ponticellare GND THM1 THM2

### FISSAGGIO DEL CAVO FLESSIBILE

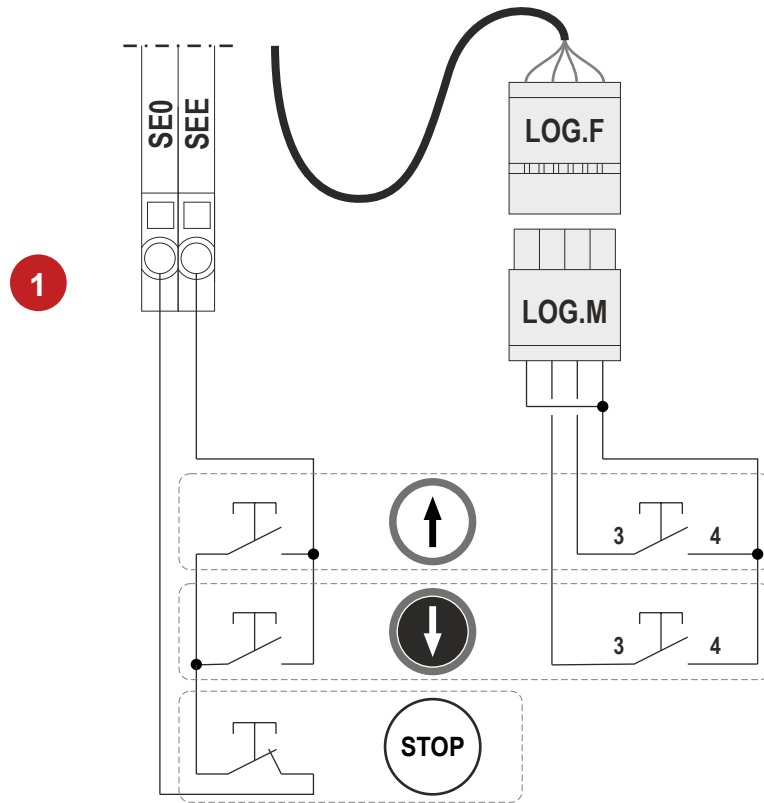


### COLLEGAMENTO DEL CAVO FLESSIBILE ALLA SCHEDA INTERFACCIA DI CABINA



# FASE 1 - MARCIA PROVVISORIA E COLLEGAMENTI ELETTRICI

## MARCIA PROVVISORIA

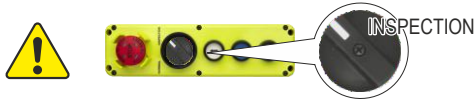


Per partire dalla schermata iniziale del menu potrebbe essere necessario premere (o tenere premuto) ESC più volte.

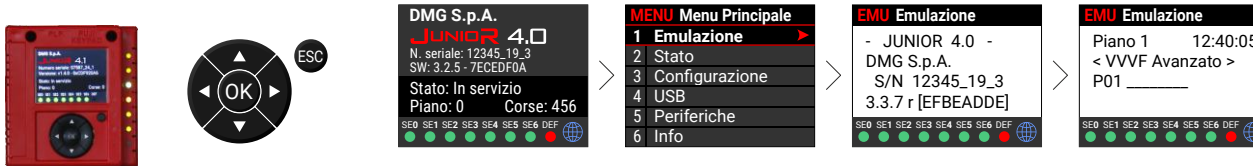
# AUTOAPPRENDIMENTO DATI MOTORE

- Motori MRL GEARED -

1



2

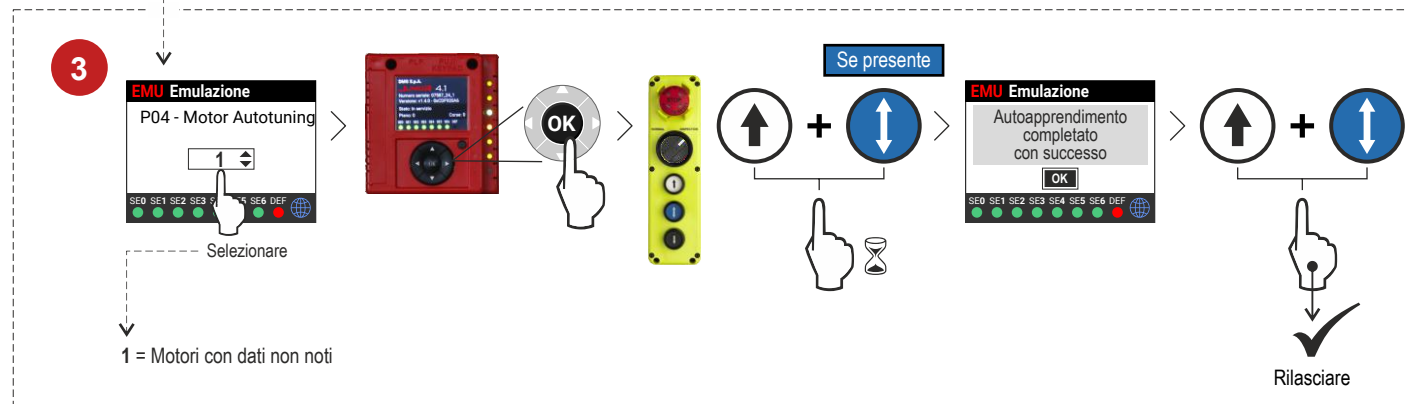


- VVVF Fuji
- P01 - Motor poles
  - F03 - Maximum speed
  - F04 - Rated Speed
  - F05 - Rated Voltage
  - P03 - Motor Rated Cur
  - P02 - Motor Rated Cap
  - ACE INVERTER
  - C05 - High speed
  - C10 - Middle speed
  - C08 - Creep speed
  - P04 - Motor Autotuning

- >> Inserire il numero di poli del motore
- >> Inserire la velocità max del motore (RPM)
- >> Inserire la velocità nominale del motore (Hz)
- >> Inserire la tensione nominale del motore
- >> Inserire la corrente nominale del motore
- >> Inserire la potenza nominale del motore
  
- >> Impostare l'alta velocità in C05 (vedere targa motore)
- >> Impostare velocità ispezione/intermedia in C10
- >> Impostare la bassa velocità in C08 (tipicamente il 10% di C05)

Parametri normalmente preconfigurati se forniti in fase di ordine.

3

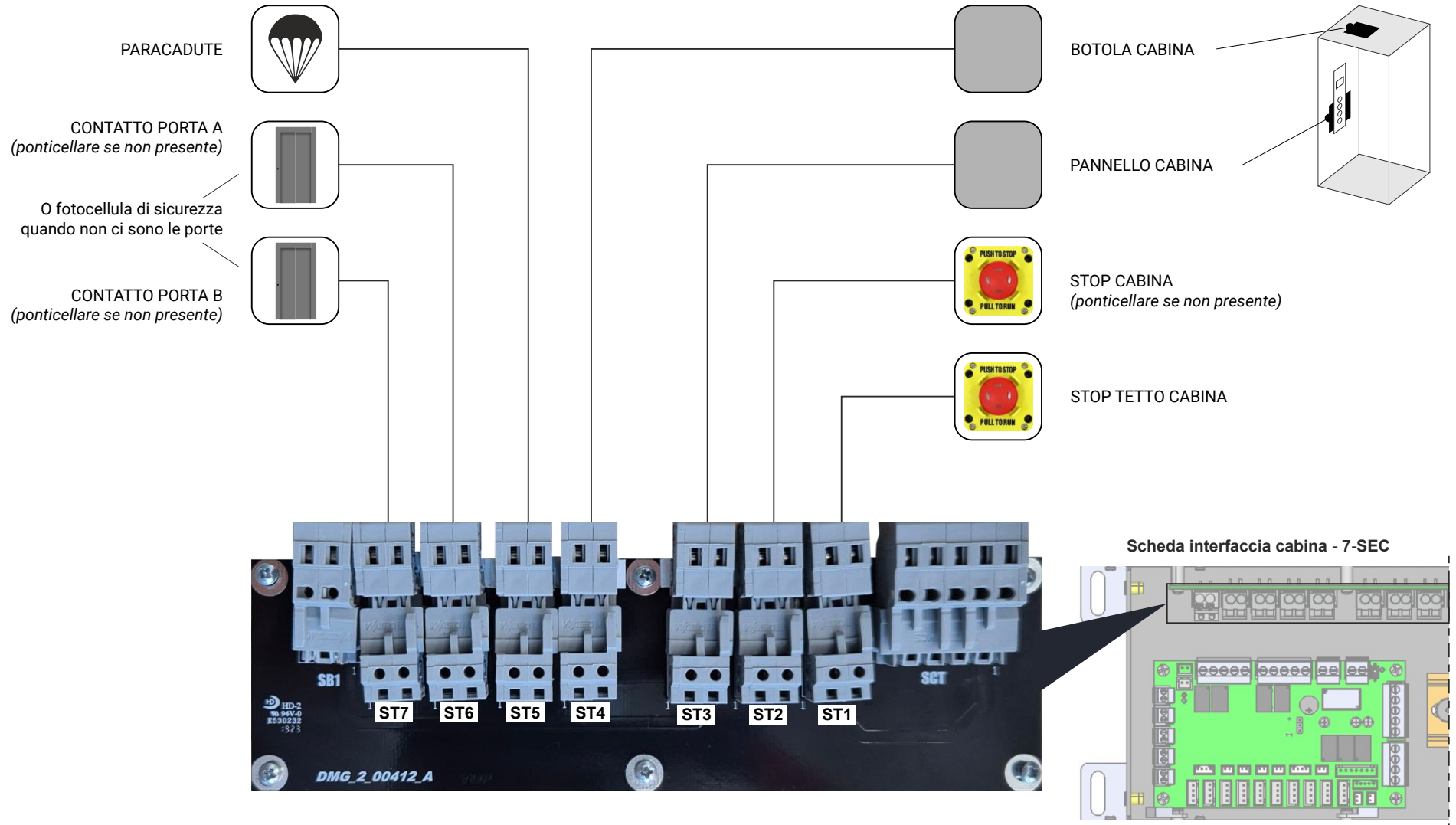


1 = Motori con dati non noti

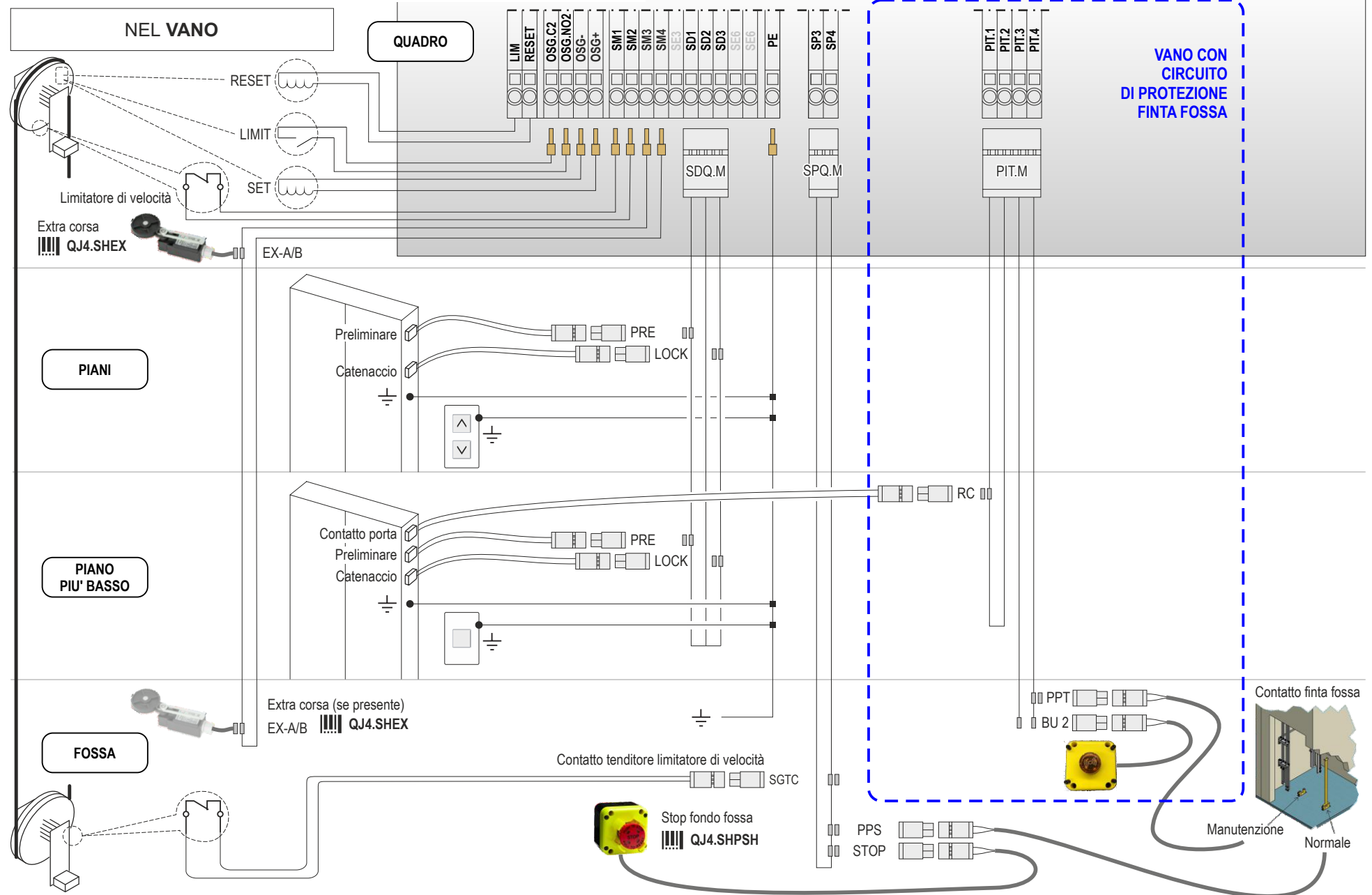
- In caso di anomalia nella procedura, l'errore viene registrato nel menù "ERRORI" (52=er7 - Errore VVVF - Sub xxx). In tal caso fare riferimento al troubleshooting per risolvere il problema, successivamente cancellare l'errore e ripetere la procedura.
- Al termine della procedura premere il pulsante di salita/descesa e verificare la corretta direzione di marcia, altrimenti invertire i valori nei parametri E98 ed E99.

# COLLEGAMENTO DELLA CATENA DELLE SICUREZZE

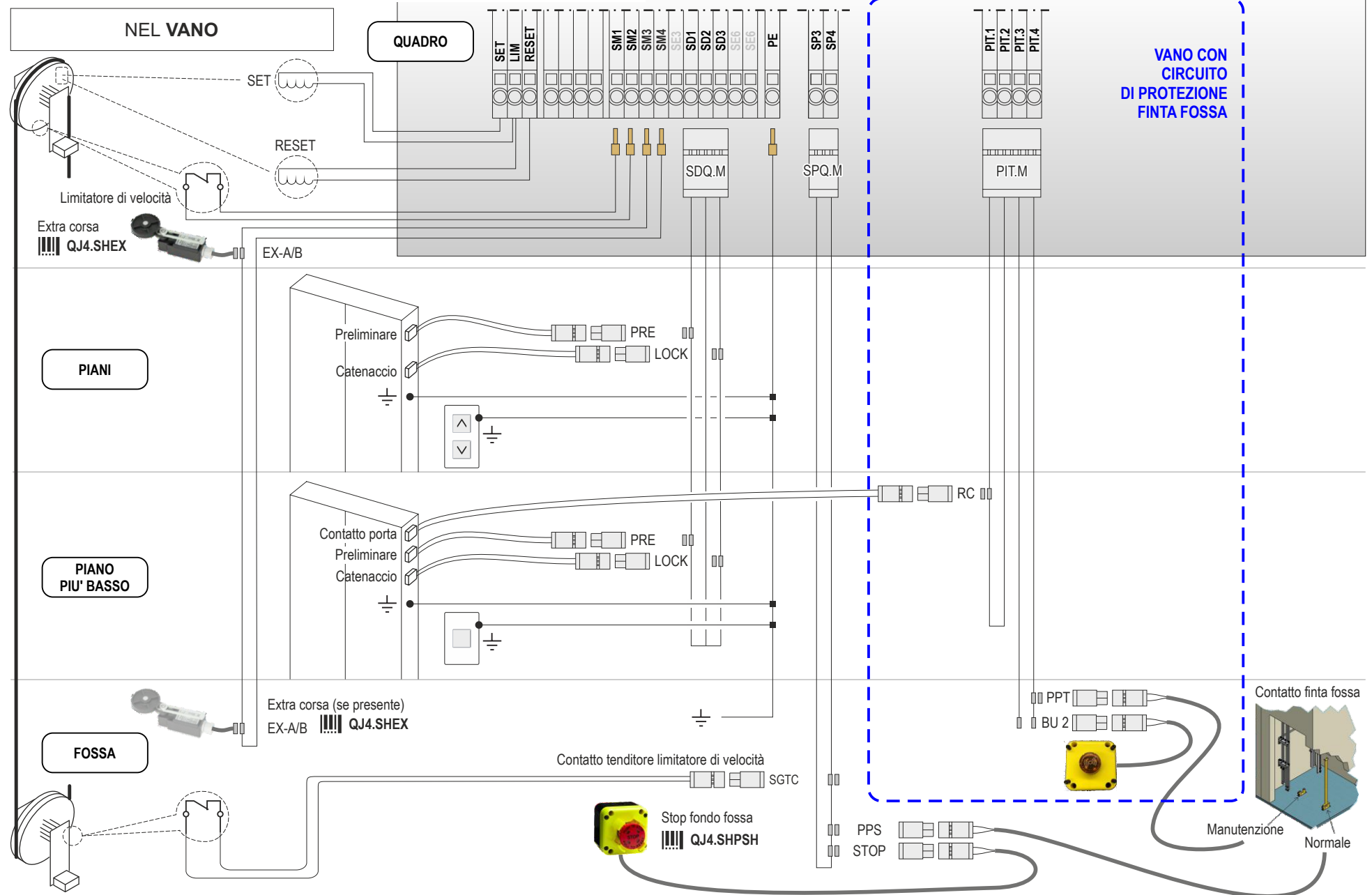
IN CABINA



### COLLEGAMENTO DELLA CATENA DELLE SICUREZZE (GEARED CON LIMITATORE CON PERNO A3)

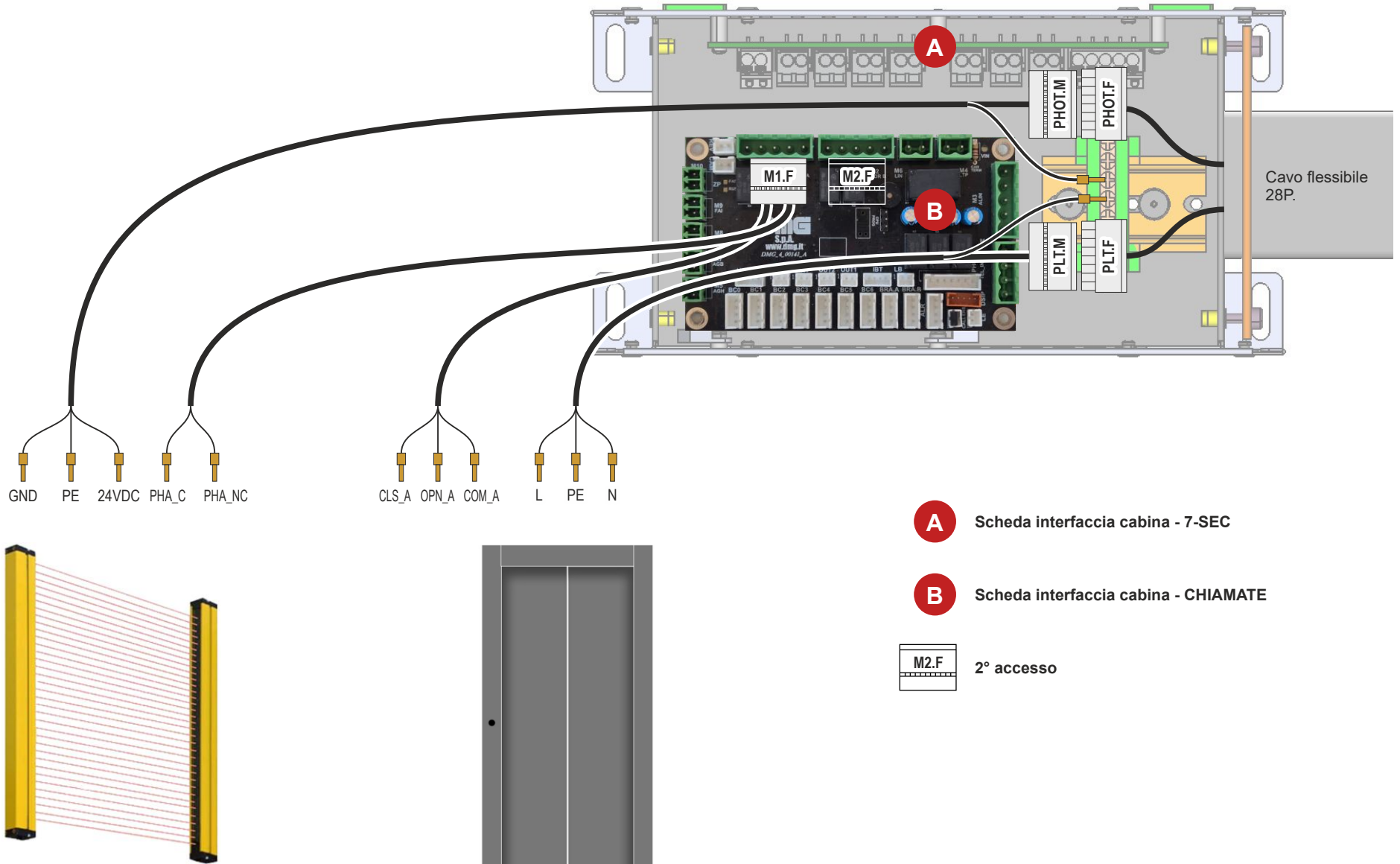


### COLLEGAMENTO DELLA CATENA DELLE SICUREZZE (GEARLESS/GEARED SENZA LIMITATORE CON PERNO A3)

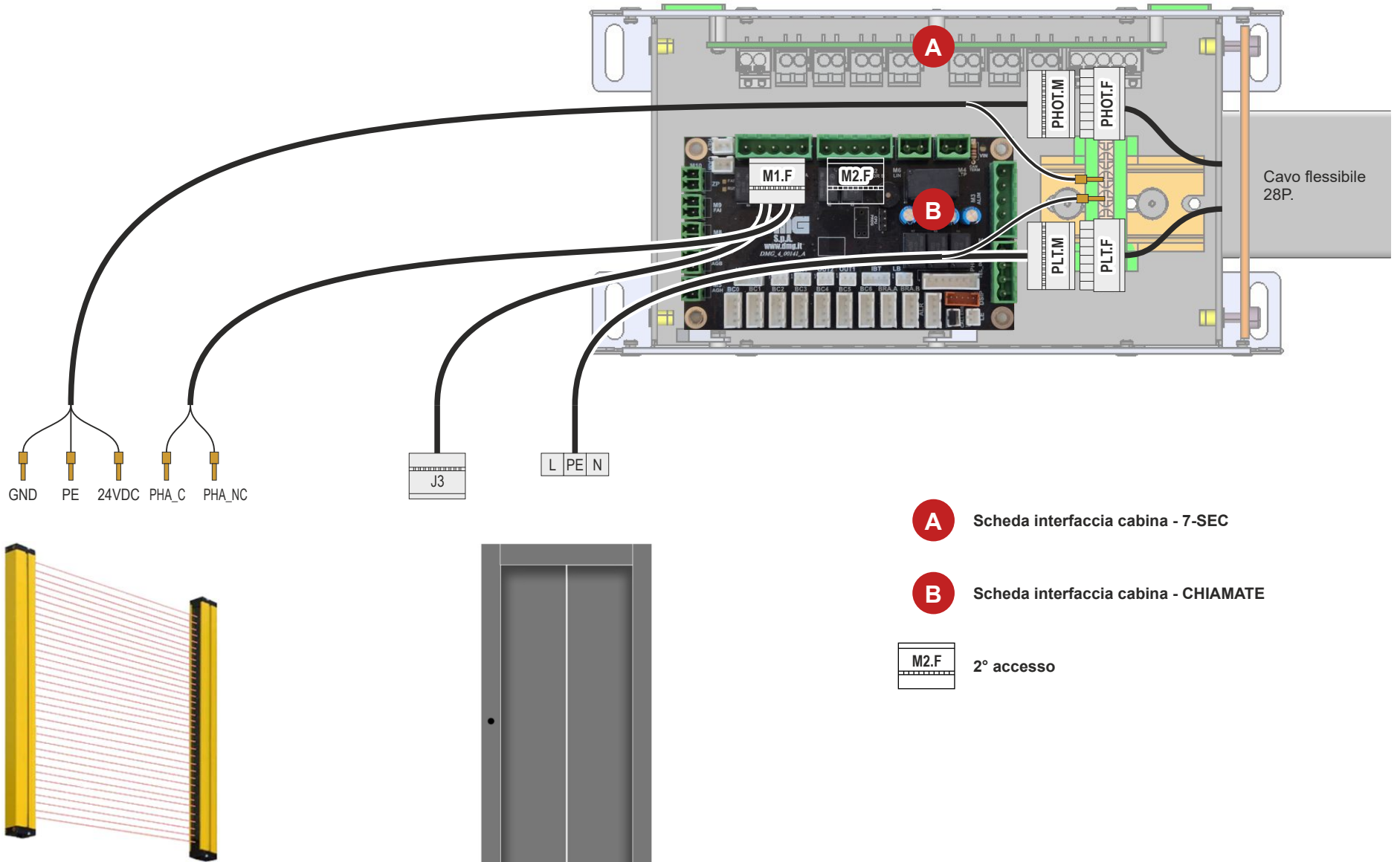


# COLLEGAMENTO OPERATORE PORTE DI CABINA

AUTOMATICHE



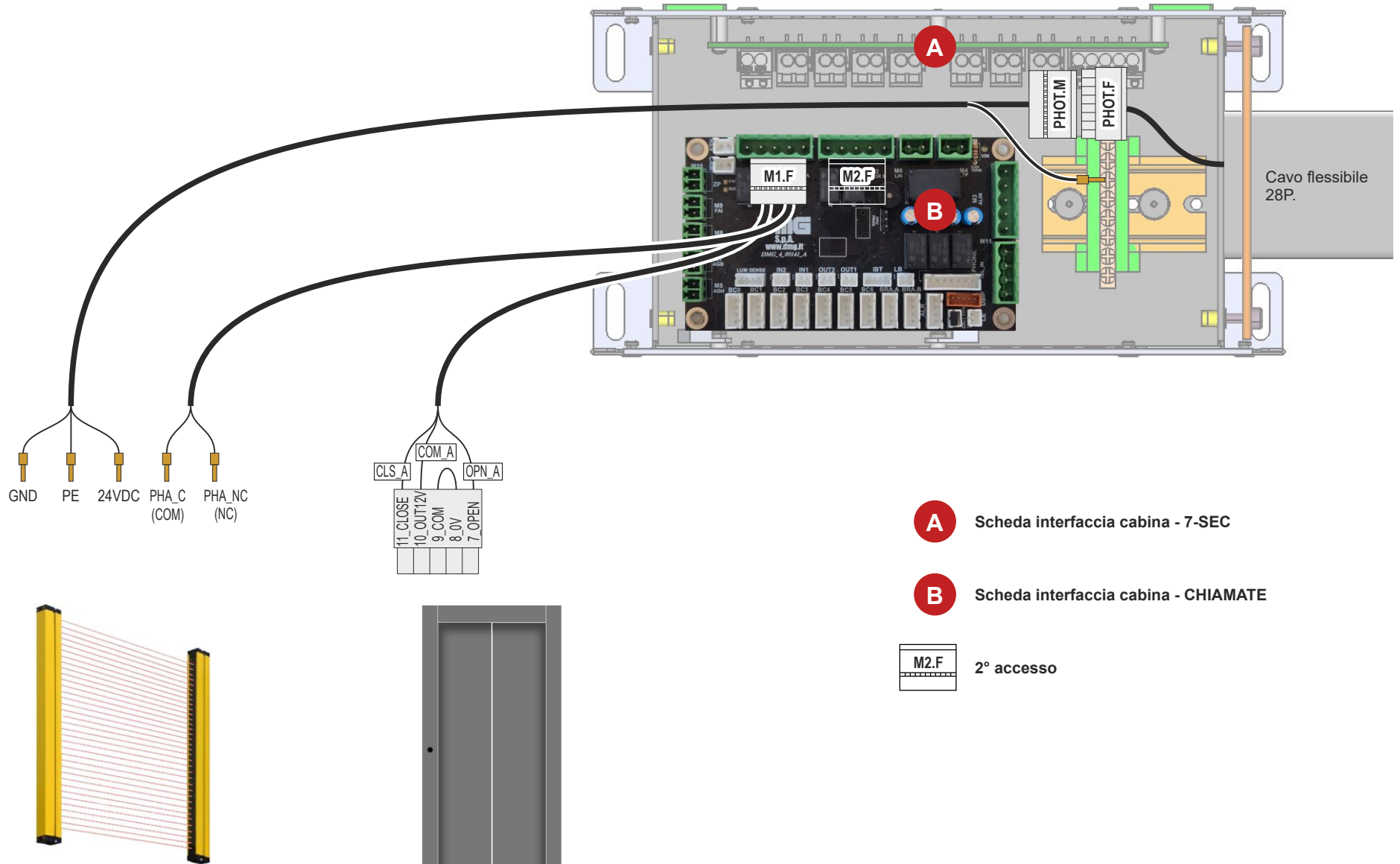
AUTOMATICHE PRISMA



- A** Scheda interfaccia cabina - 7-SEC
- B** Scheda interfaccia cabina - CHIAMATE

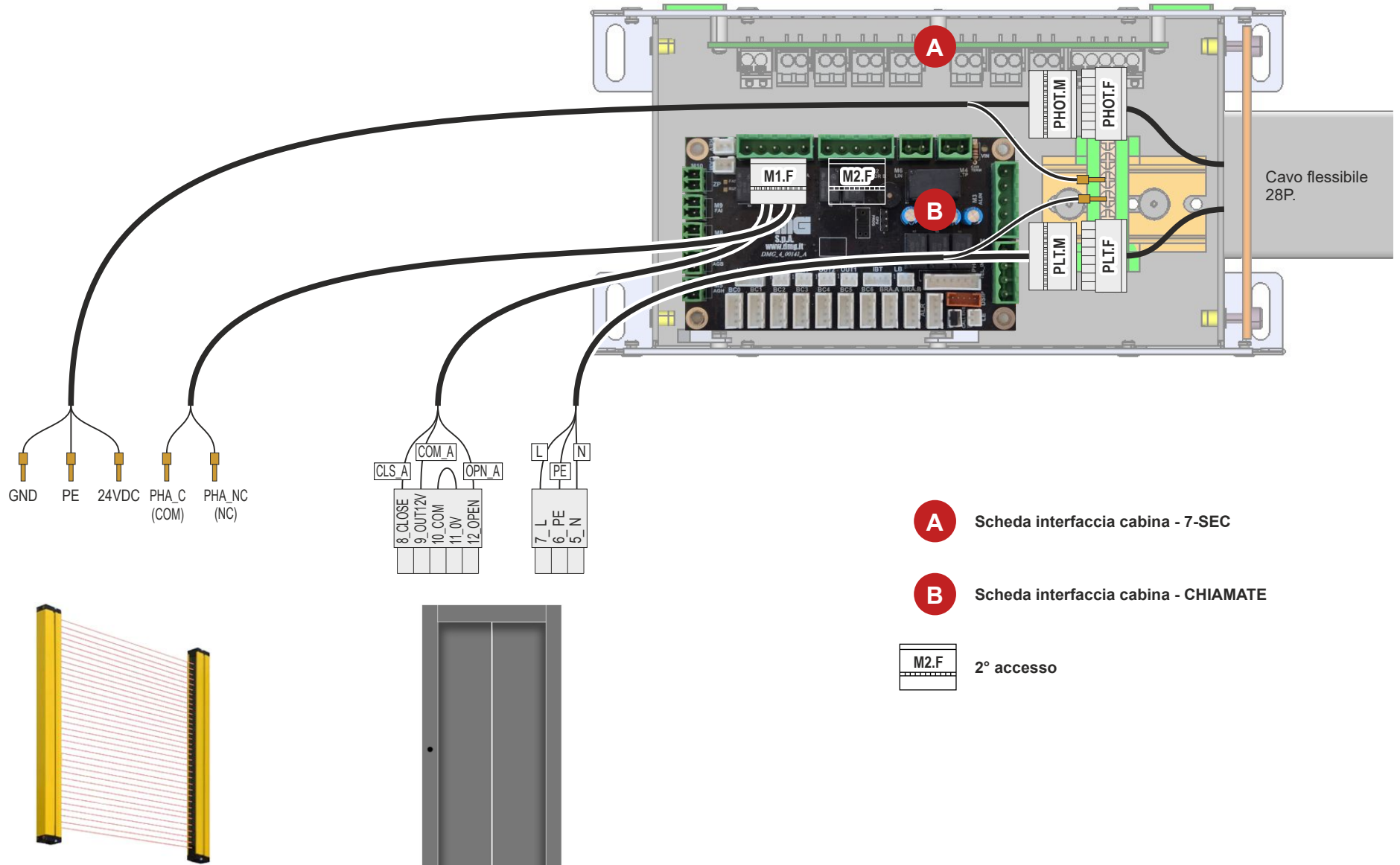
**M2.F** 2° accesso

AUTOMATICHE FERMATOR DC+ 24V



- A** Scheda interfaccia cabina - 7-SEC
- B** Scheda interfaccia cabina - CHIAMATE
- M2.F** 2° accesso

AUTOMATICHE FERMATOR VF5+

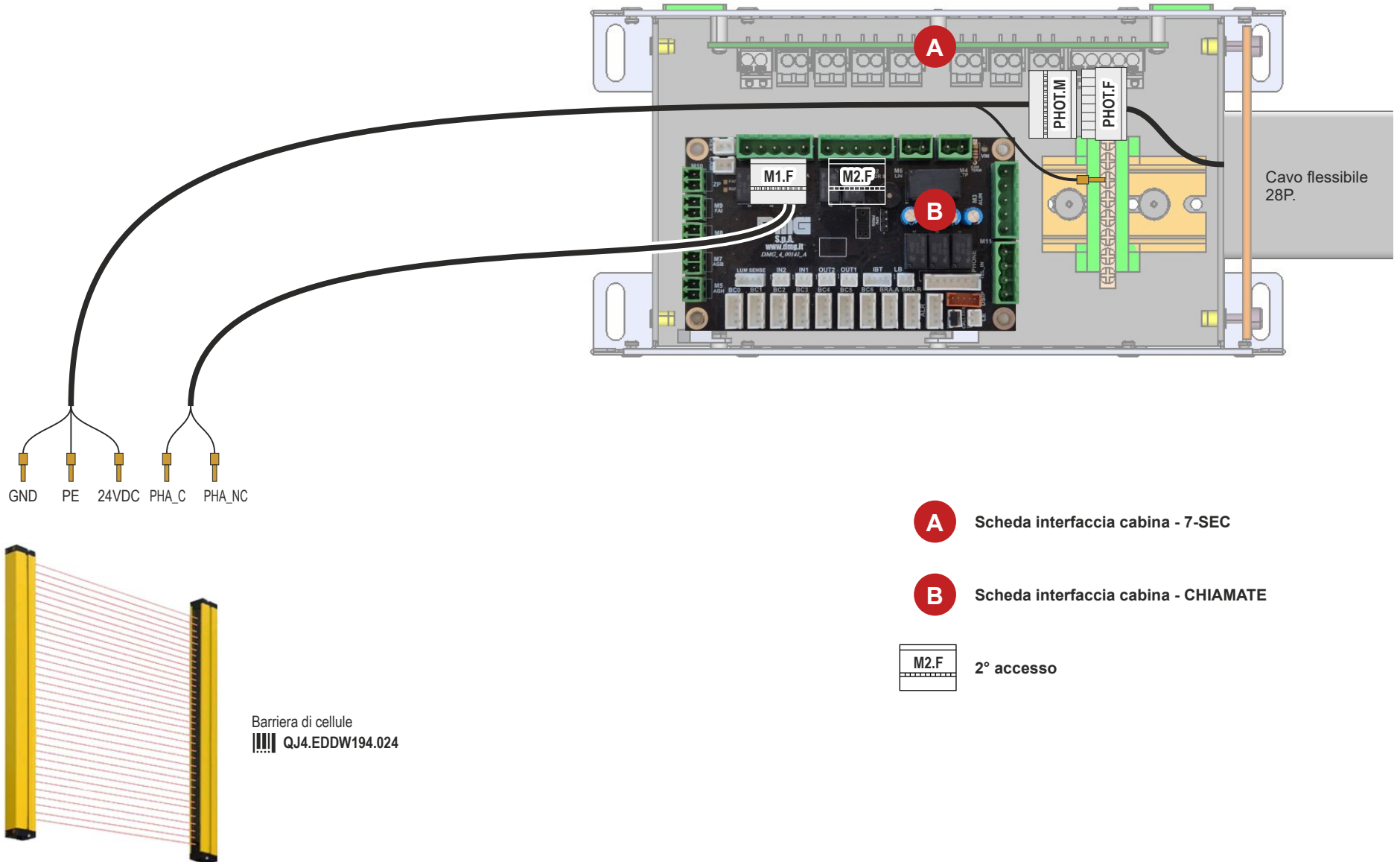


**A** Scheda interfaccia cabina - 7-SEC

**B** Scheda interfaccia cabina - CHIAMATE

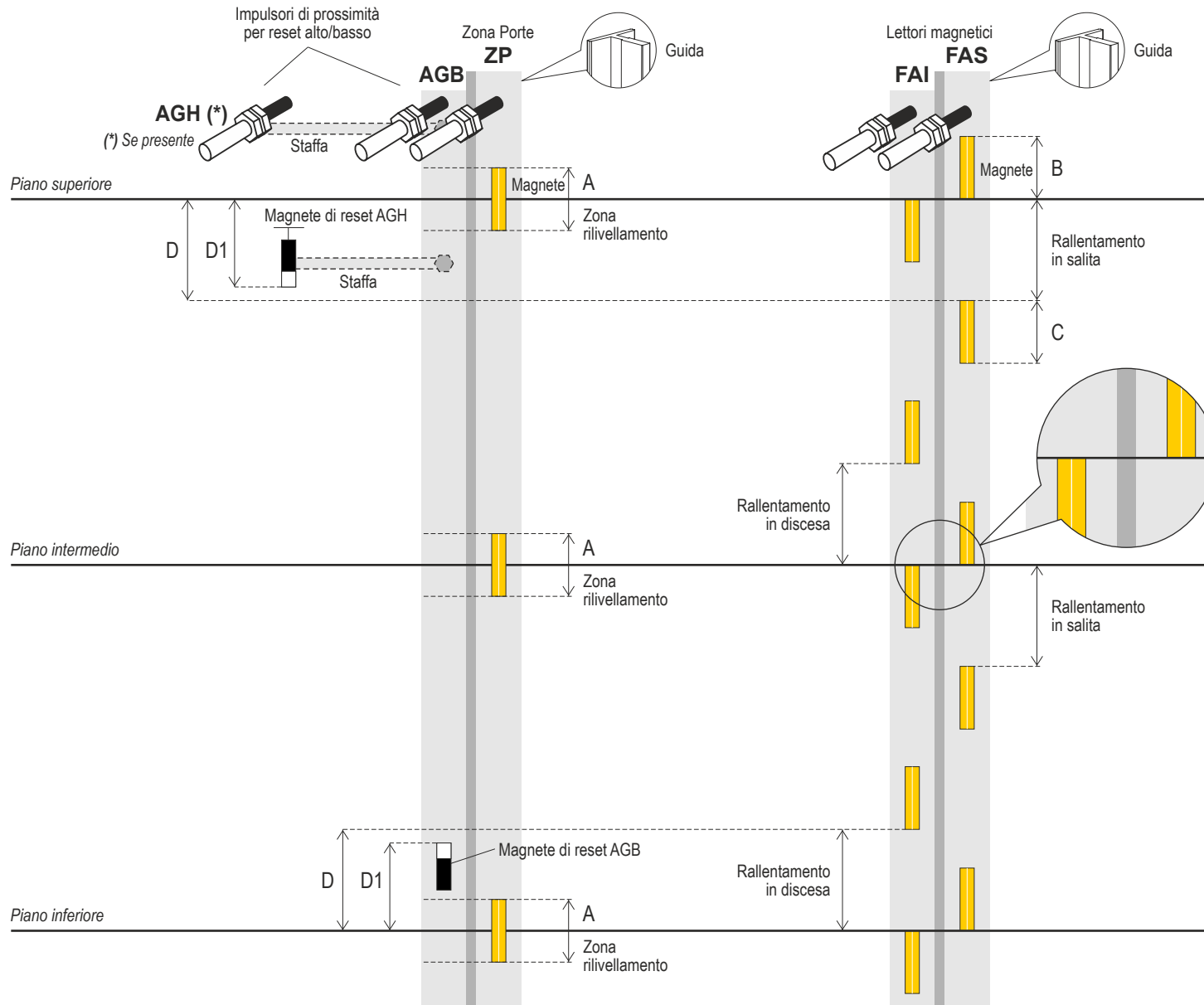
**M2.F** 2° accesso

### COLLEGAMENTO BARRIERA DI CELLULE (SENZA OPERATORE PORTE)



# SISTEMA DI CONTEGGIO

## 1 SCHEMA DI RIFERIMENTO PER MAGNETI ED IMPULSORI/LETTORI MAGNETICI



Le calamite di rallentamento (C) possono essere accorciate su necessità.

Lunghezze (mm)		Lunghezze con pattino fisso	
A = 100	B = 100	A = 200	B = 150
C = 100		C = 150	

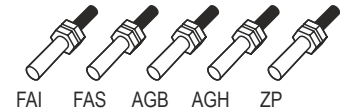
  

Velocità (m/s)	D (mm)	D1 (mm)
0,15	250	D-20
0,30	400	D-20

### Installation KIT

#### QJ4.CTKIMP.H5

Lettori magnetici

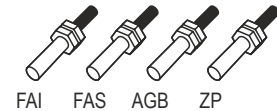


Magneti di Reset

AGB  
AGH

#### QJ4.CTKIMP.H4

Lettori magnetici



Magneti di Reset

AGB

#### QJ4.SHCAL100

1 Magnete



#### QJ4.SHSAFCR

1 Staffa (opzionale)



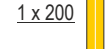
#### QJ4.KSHCAL

(in caso di pattino fisso)

4 x 150



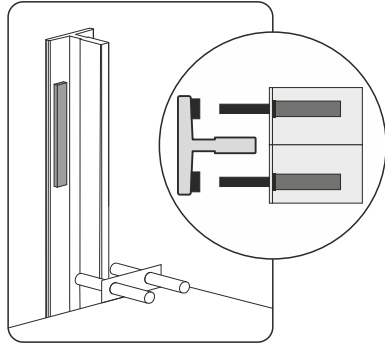
1 x 200



## 2 INSTALLAZIONE MAGNETI ED IMPULSORI/LETTORI MAGNETICI

### SISTEMA DI CONTEGGIO CON LETTORI MAGNETICI

#### FAI / FAS



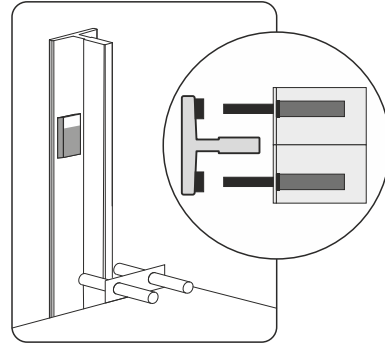
||||| QJ4.CTKIMP.H5 or ||||| QJ4.CTKIMP.H4

+

||||| QJ4.SHCAL100  
4 magneti per i piani intermedi  
2 magneti per il piano alto  
2 magneti per il piano basso  
or  
||||| QJ4.KSHCAL (in caso di pattino fisso)  
4 magneti 150mm per ogni piano

### IMPULSORI DI PROSSIMITA' PER RESET ALTO/BASSO

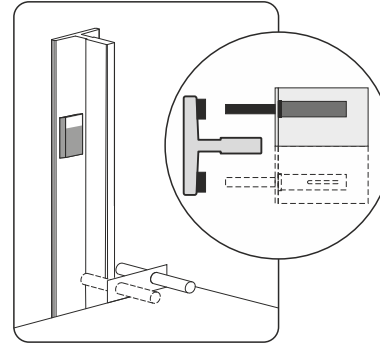
#### AGB / AGH



||||| QJ4.CTKIMP.H5

### IMPULSORE DI PROSSIMITA' PER RESET BASSO

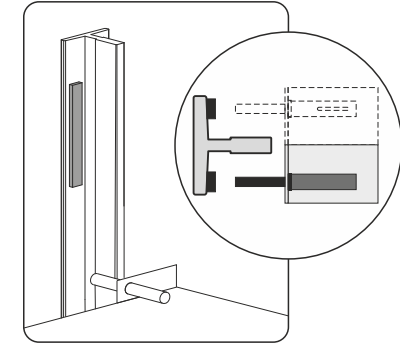
#### AGB



||||| QJ4.CTKIMP.H4

### ZONA PORTE / RILIVELLAMENTO

#### ZP

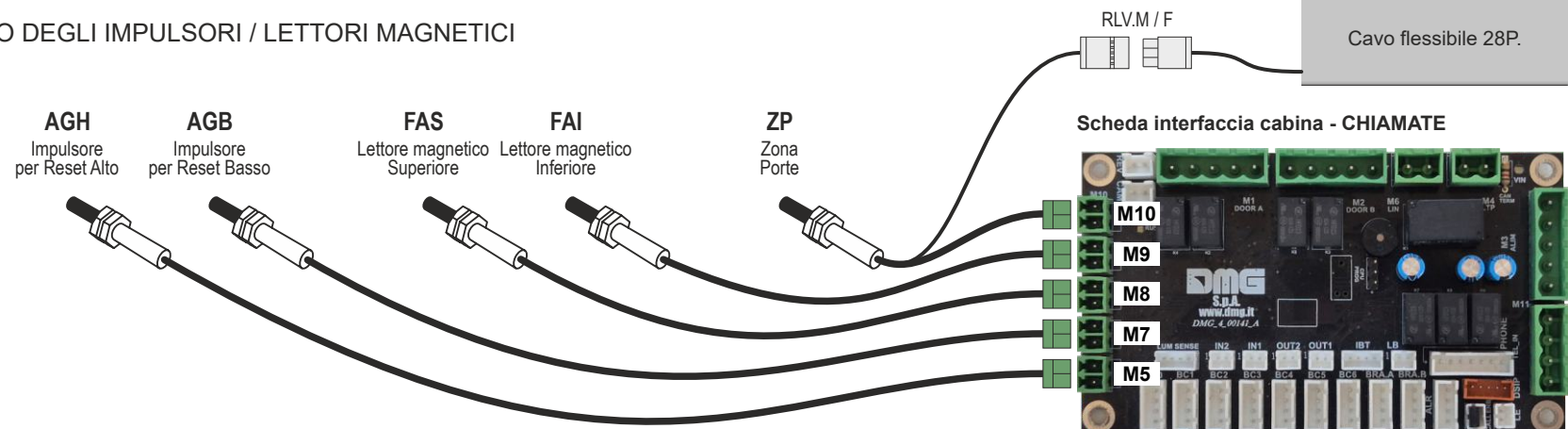


||||| QJ4.CTKIMP.H5 or ||||| QJ4.CTKIMP.H4

+

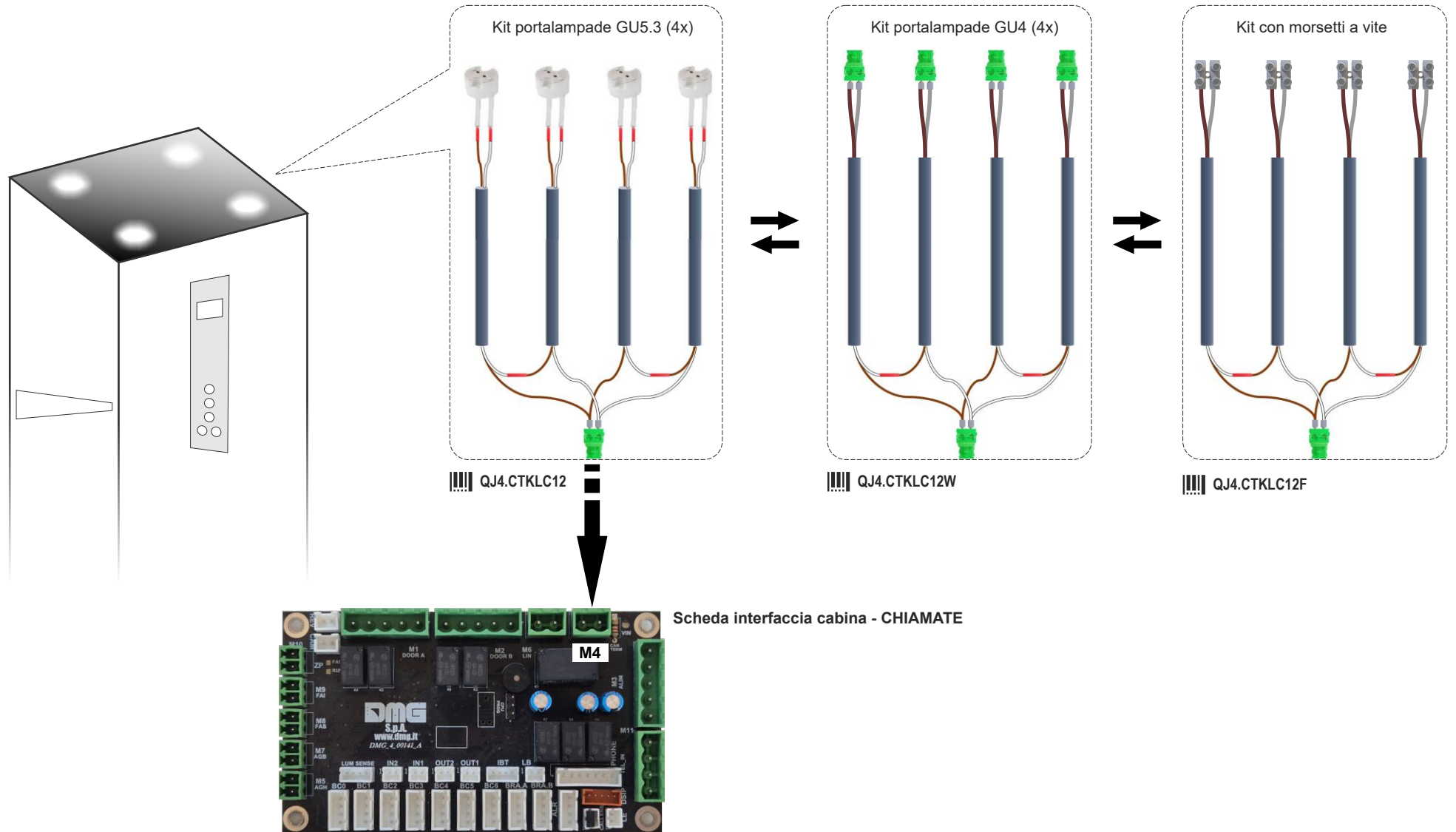
||||| QJ4.SHCAL100  
1 magnete per ogni piano  
or  
||||| QJ4.KSHCAL (in caso di pattino fisso)  
1 magnete 200mm per ogni piano

## 3 COLLEGAMENTO DEGLI IMPULSORI / LETTORI MAGNETICI

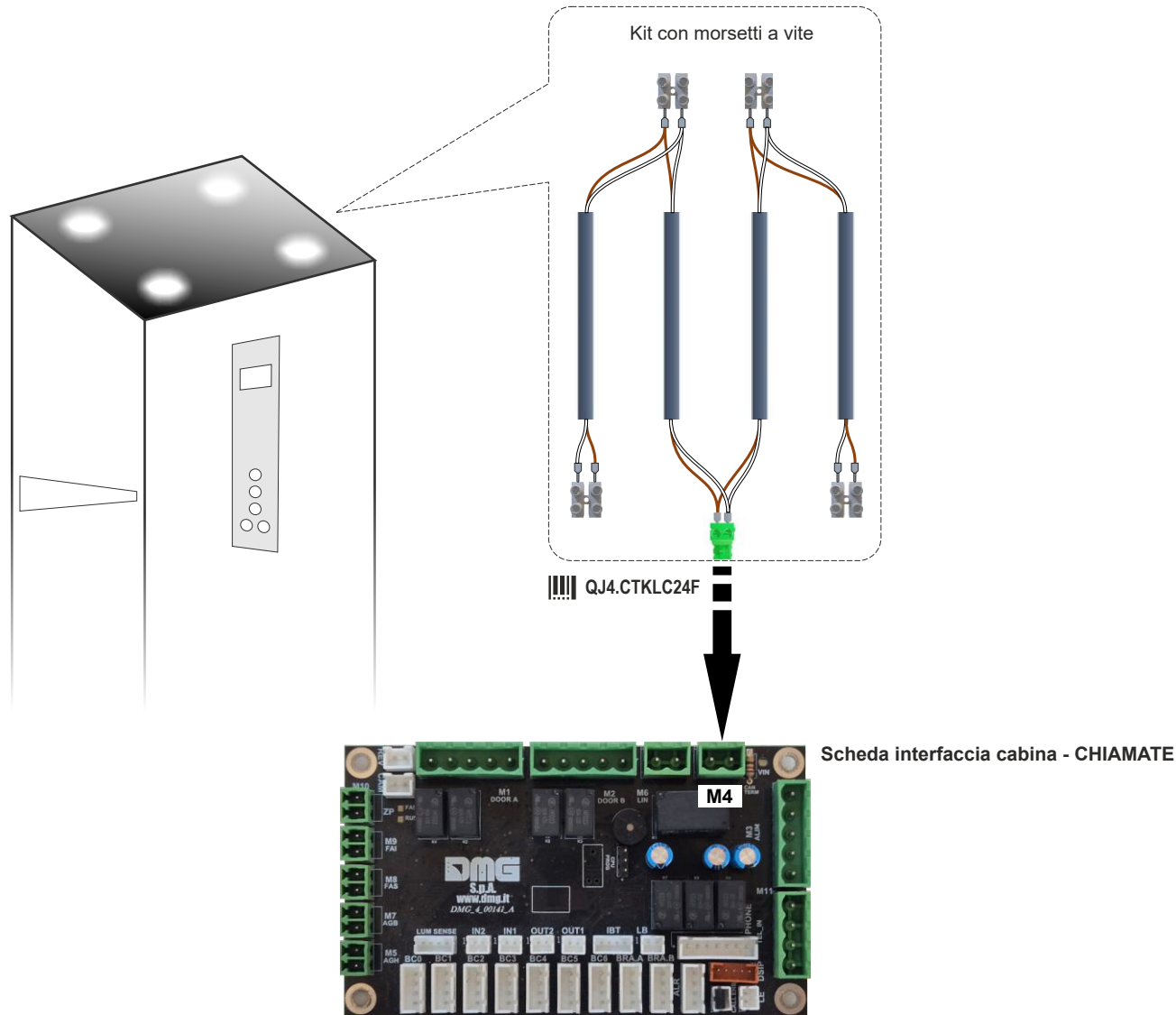


# COLLEGAMENTO LUCI CABINA

12V DC

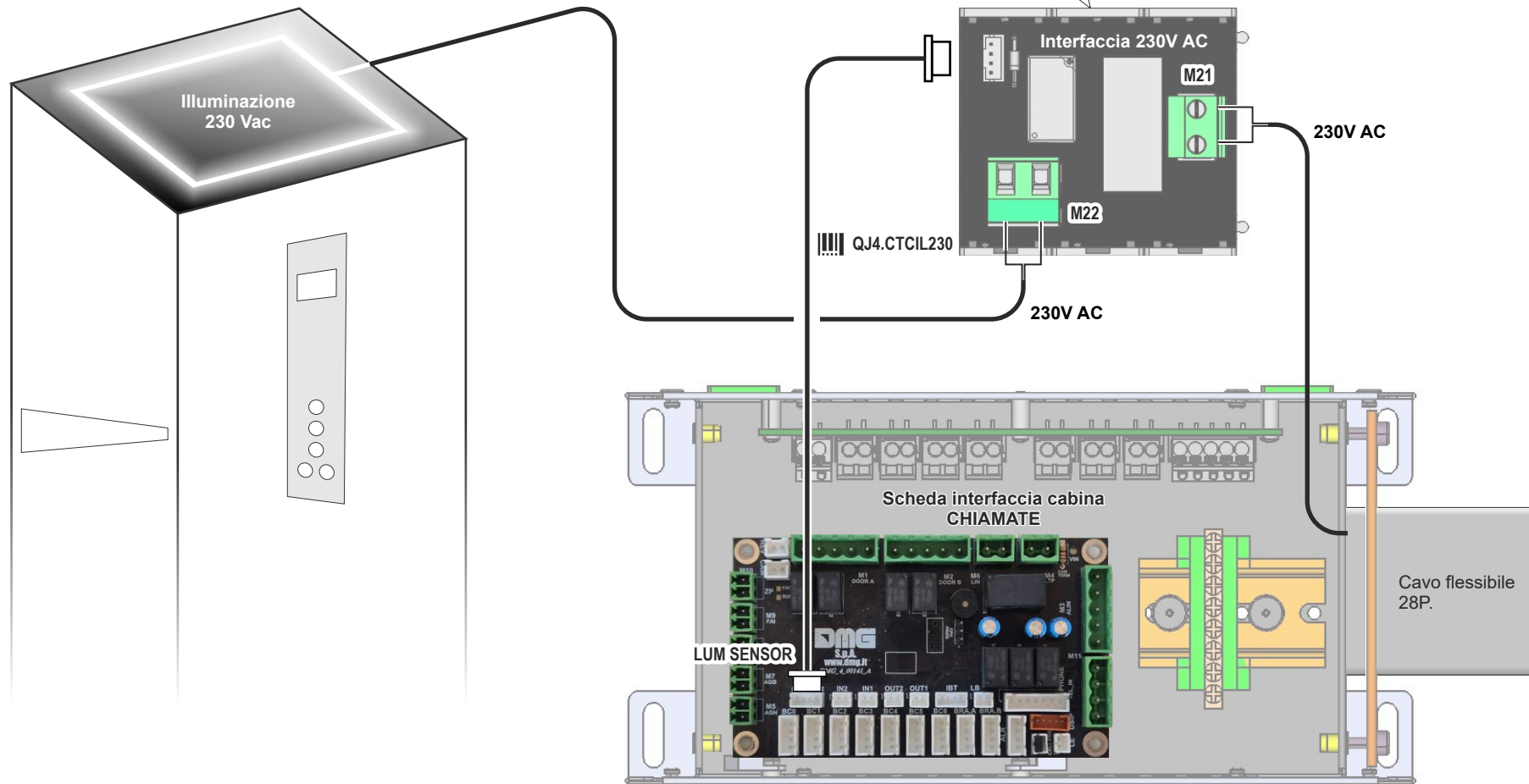


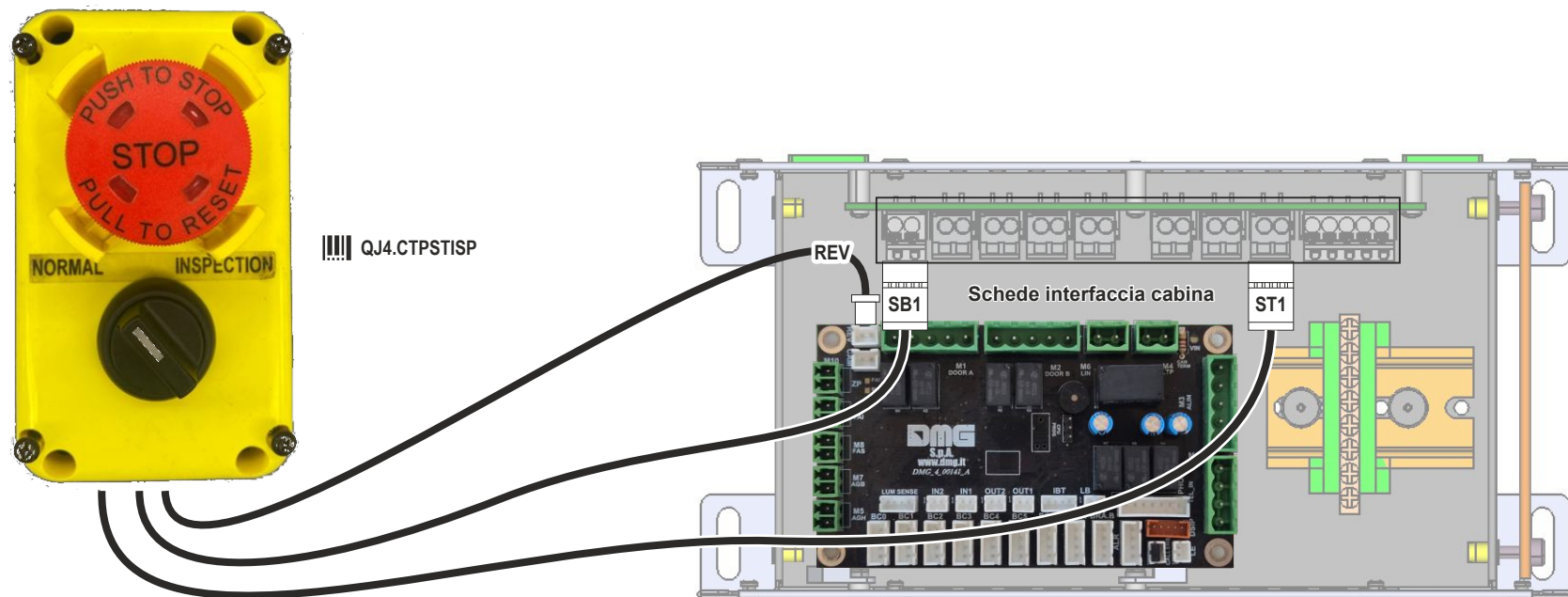
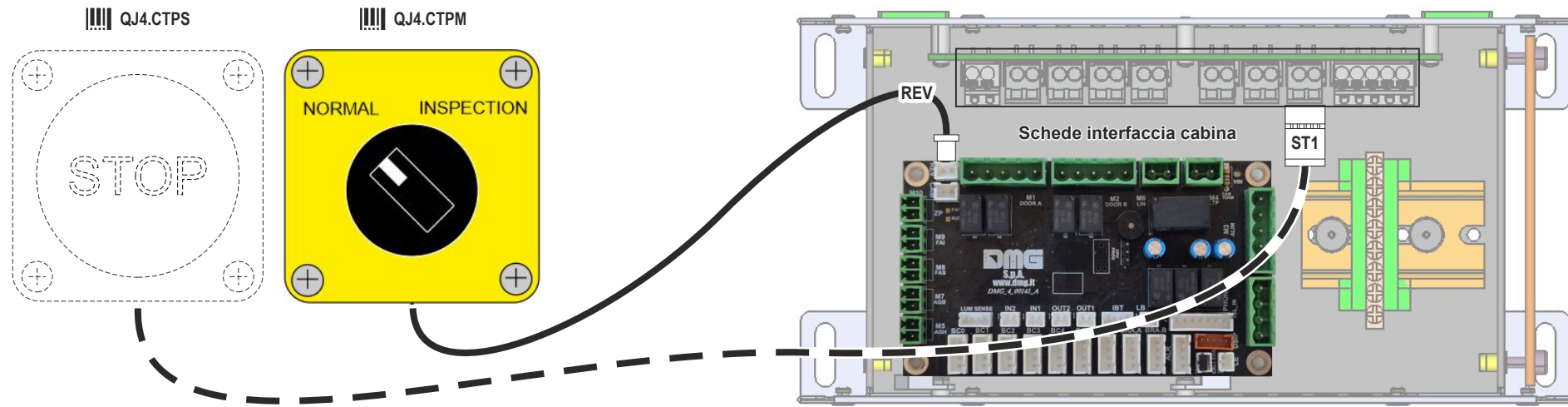
24V DC



230V AC

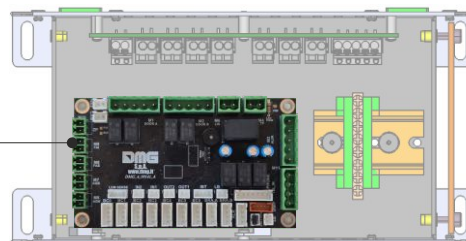
Il posizionamento di questo modulo è a carico del cliente.



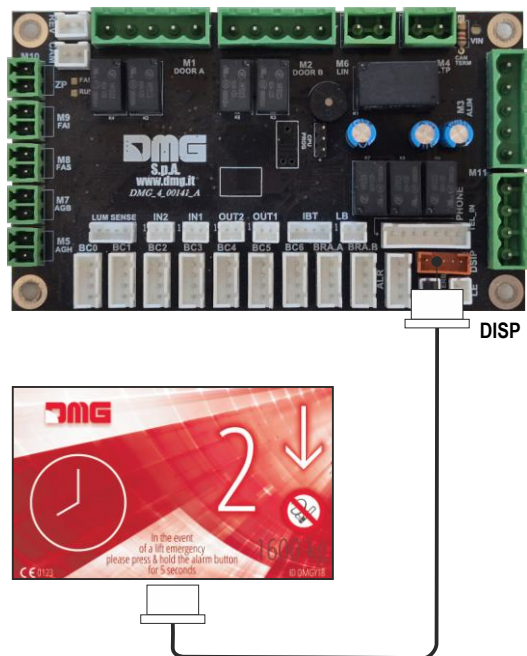
**COLLEGAMENTO PULSANTIERA CON SELETTORE DI ISPEZIONE**

# INSTALLAZIONE PULSANTIERA DI CABINA

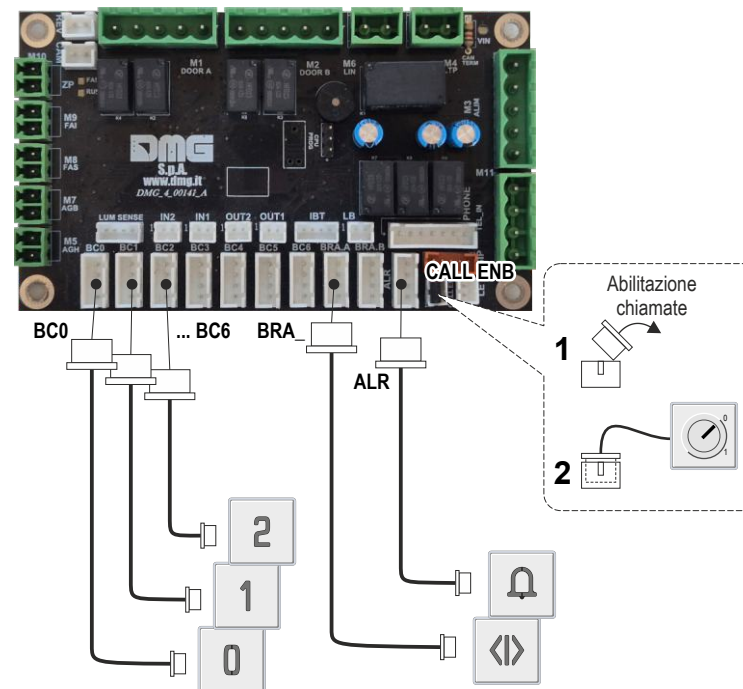
Scheda interfaccia cabina  
CHIAMATE



## DISPLAY E SEGNALAZIONI

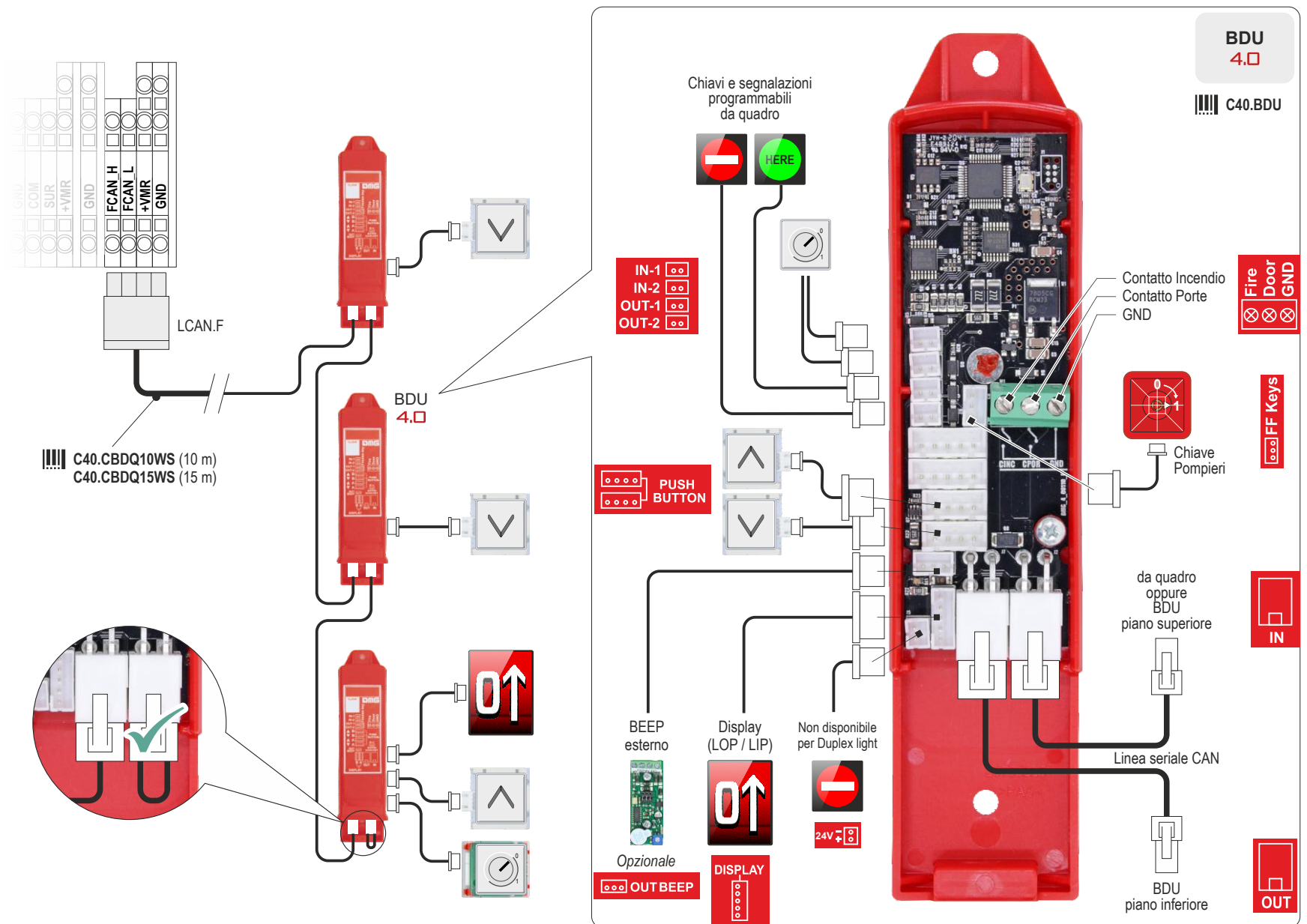


## PULSANTI DI CHIAMATA / SERVIZIO



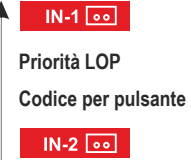
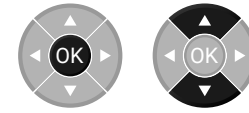
## INSTALLAZIONE PULSANTIERE DI PIANO

Interfaccia seriale di piano (BDU)



## PROGRAMMAZIONE BDU

### INGRESSI



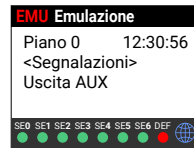
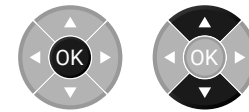
Priorità LOP  
Codice per pulsante  
**IN-1**  
**IN-2**  
Baggage (se è attivo il parametro del quadro <Segnalazioni> - Funzioni Navi)

Impostazioni di default

**IN-1 - Disabilitazione chiamata** (ingresso attivo chiuso).

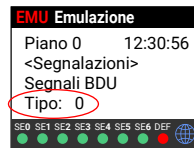
**IN-2 - Ingresso chiave fuori servizio** - L'impianto non prende nuove chiamate, cancella quelle ai piani e termina le chiamate già registrate in cabina per poi parcheggiarsi al piano programmato (Menu <Funzioni Speciali> - Piano F.S.) stazionando a porte chiuse.

### USCITE



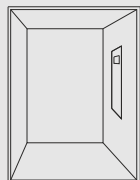
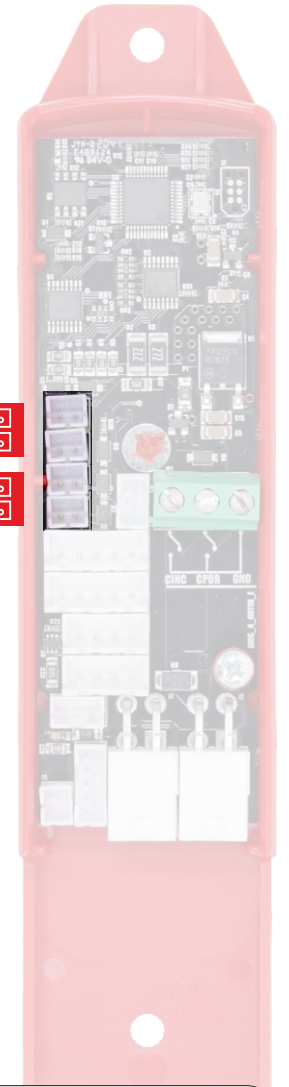
Non modificare

Non modificare



	OUT 1	OUT 2
Tipo 0		
Tipo 1		
Tipo 2		
Tipo 3		Display 3 wires

Scegliere una combinazione per ogni piano



Lampeggiante

### INDIRIZZAMENTO BDU

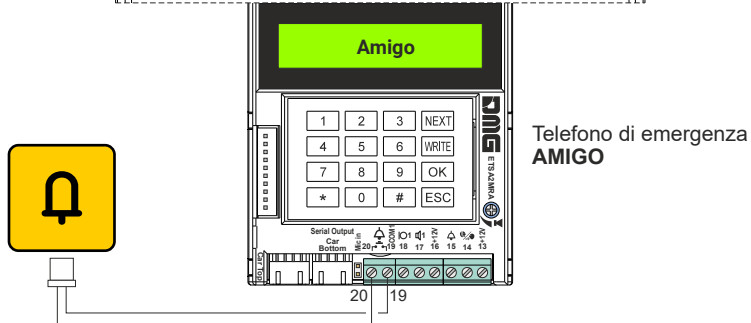
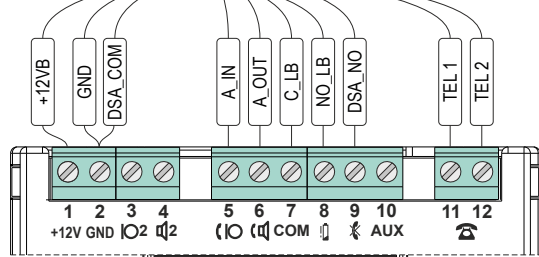
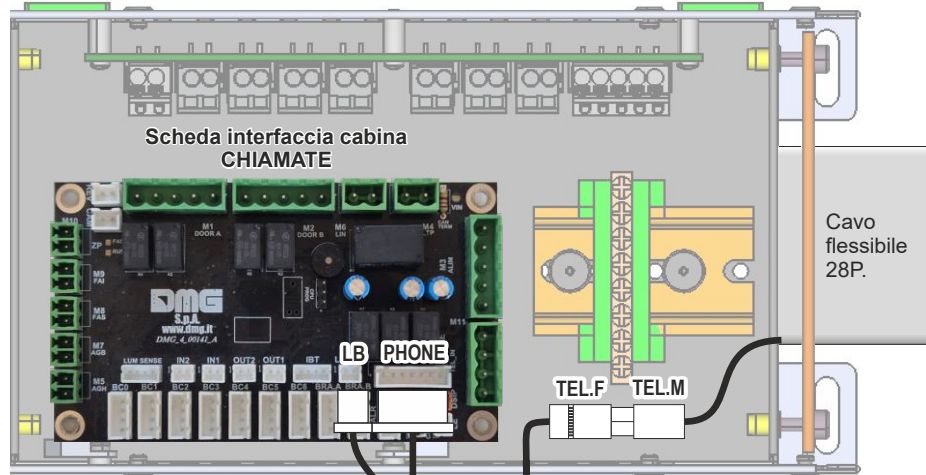
Le BDU vengono già indirizzate in fabbrica; qualora non lo fossero (es: sostituzione), il pulsante di chiamata di piano lampeggerebbe. Per indirizzarle seguire la procedura indicata sulla pagina DIDO



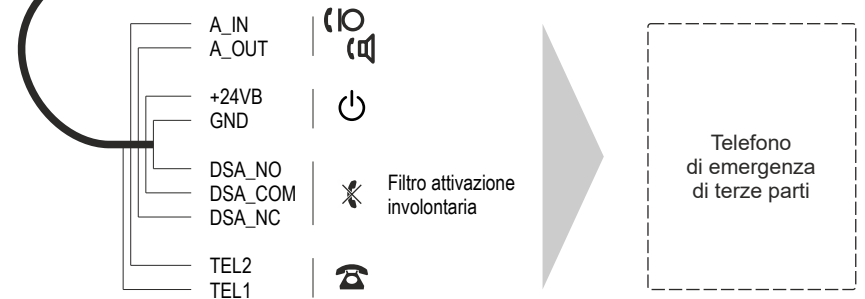
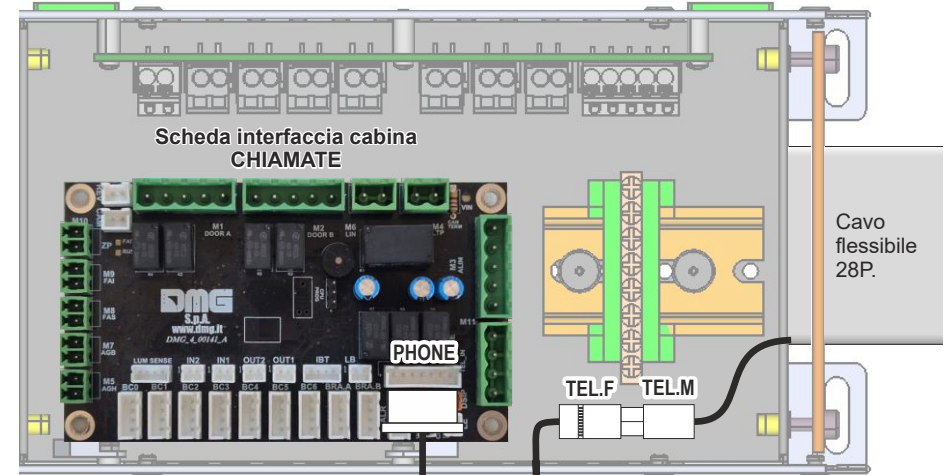
<https://dido.dmg.it/knowledge-base/pitagora-floor-connections/>

# INSTALLAZIONE DEL TELEFONO DI EMERGENZA

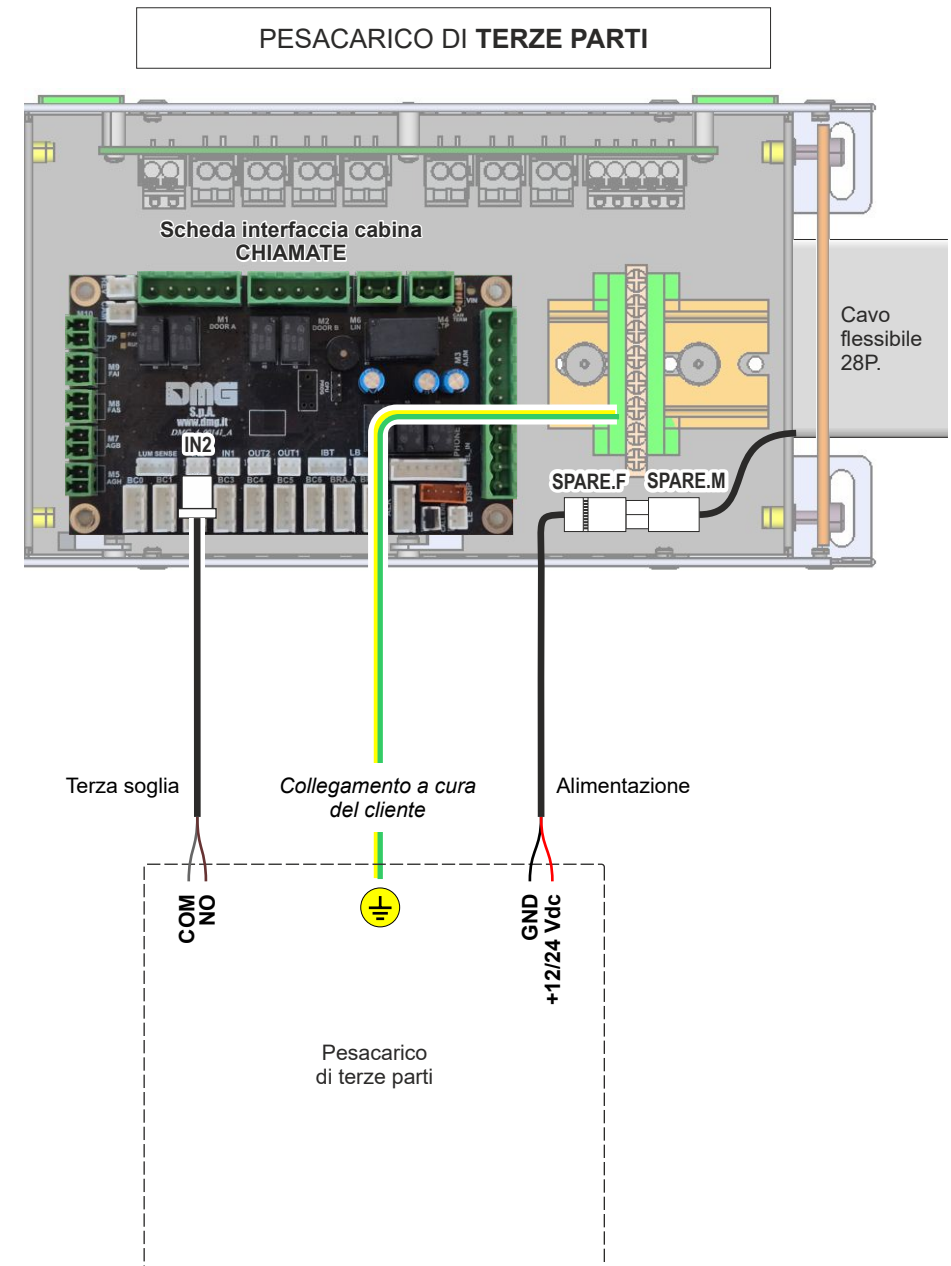
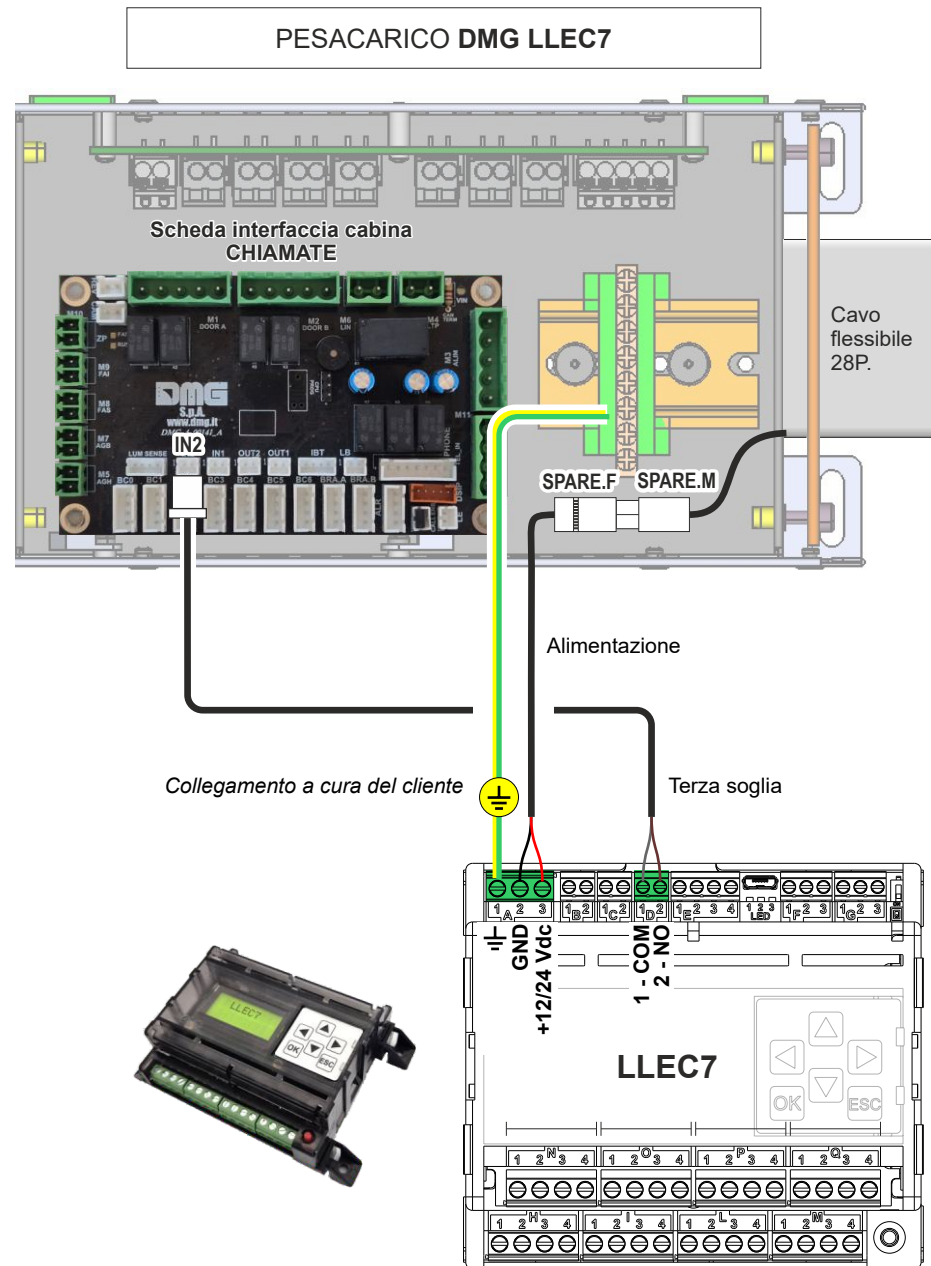
TELEFONO DI EMERGENZA DMG AMIGO



TELEFONO DI EMERGENZA DI TERZE PARTI



### INSTALLAZIONE DEL PESACARICO LLEC7



## FASE 2 - MARCIA NORMALE E REGOLAZIONI IMPIANTO

### MESSA IN MARCIA NORMALE



2 **Scollegare la pulsantiera di marcia provvisoria**

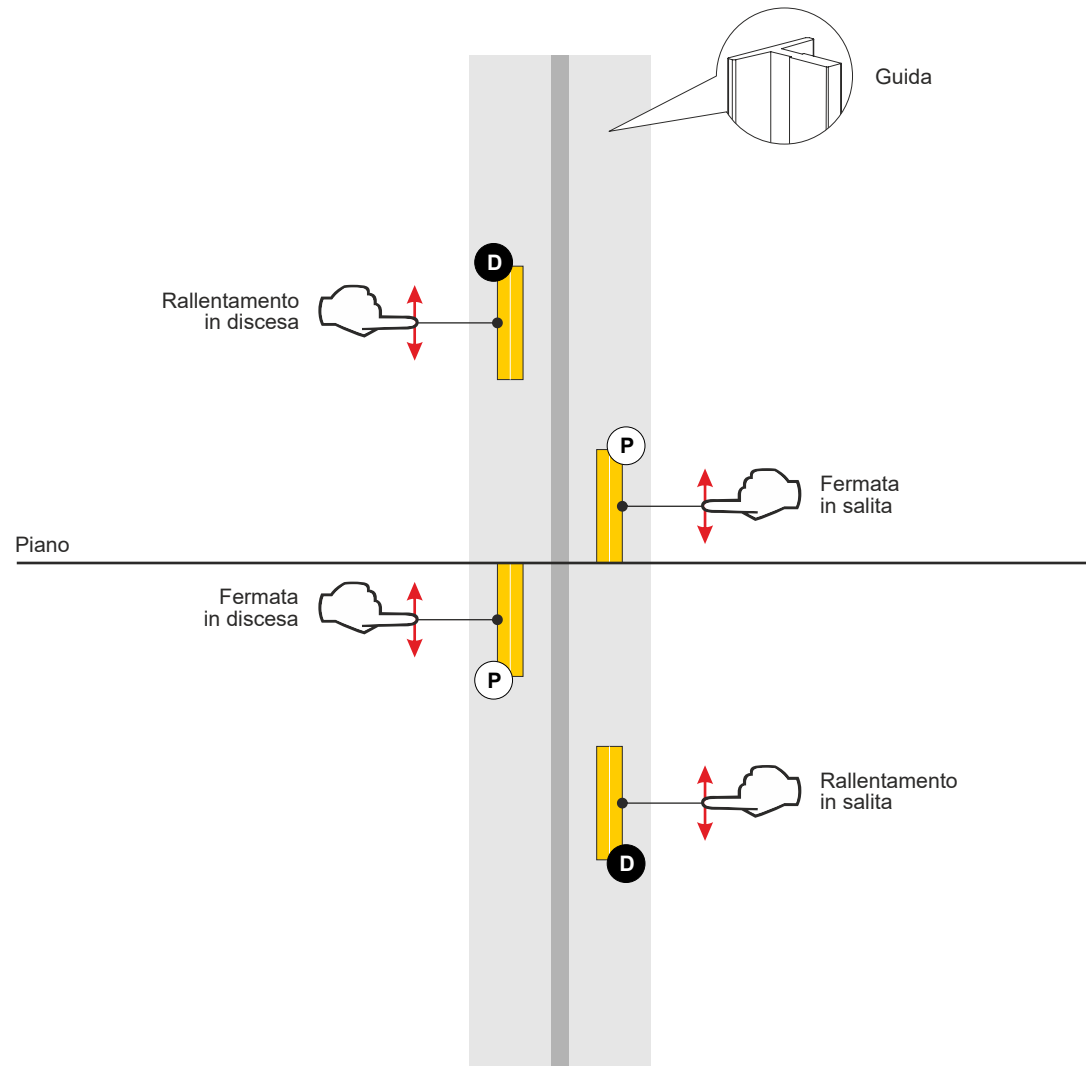


4 **Regolare la precisione di arresto**  
Vedere pagina seguente

5 **Prova delle sicurezze**  
(verificare il funzionamento generale dell'impianto)

## REGOLAZIONE DELLA PRECISIONE DI ARRESTO

- 1 Rilevare lo spazio tra il pavimento del piano e il bordo del pavimento della cabina.
- 2 Spostare i magneti **P** nel vano per regolare la posizione di arresto.
- 3 Spostare i magneti **D** per regolare la distanza di rallentamento.



## CONNETTIVITÀ (FUSION APP)

### FUSION Dashboard

Prima ancora di vedere come collegarsi e interagire con il dispositivo installato è necessario accedere al software cloud Fusion Dashboard.  
<https://fusiondashboard.dmg.it/>



Sul cloud Fusion Dashboard registrare l'azienda, gli edifici, i dispositivi e i tecnici operativi, come indicato nei video tutorial presenti sul sito DMG DIDO alla pagina "Connettività e Fusion app".  
<https://dido.dmg.it/it/knowledge-base/connectivity-fusion-app/>

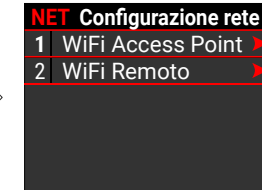
### Modalità di connessione

La connettività Wi-Fi comune a tutti gli smartphone è di serie per tutti i sistemi Junior 4.0, senza costi aggiuntivi. Per abilitare la connettività e beneficiare del vantaggio del monitoraggio in tempo reale dell'ascensore, sono disponibili due soluzioni:



#### Connessione LOCALE

La connessione locale viene effettuata sul luogo di installazione del sistema Pitagora, tramite HotSpot Wi-Fi situato nella scheda TOC e nel Playpad 4.0.  
 Prima di connettersi localmente ai dispositivi TOC e Playpad 4.0 tramite l'app Fusion (descritta di seguito), è necessario verificare che il segnale Wi-Fi sia abilitato su questi due dispositivi.

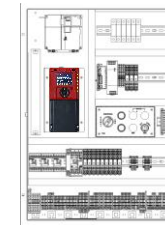


#### Connessione REMOTA

La connessione remota consente di accedere al quadro di manovra tramite il modem Telemaco II 4G.  
 Telemaco II 4G viene fornito senza SIM e la scelta della SIM è a discrezione del cliente.  
 Istruzioni per l'installazione del modem Telemaco II 4G:  
<https://dido.dmg.it/it/knowledge-base/telemaco-modem-4g-new/>



Modem Telemaco II 4G



Junior 4.0

## Gestione del quadro di manovra tramite l'app Fusion



Fusion è l'applicazione (IOS / Android) creata da DMG per la gestione diretta dei dispositivi installati compatibili.

Scaricare l'applicazione Fusion tramite i QR code a fianco.



1



Avviare l'app FUSION ed effettuare il login quando lo smartphone è ancora connesso ad internet.

E' possibile accedere ai dispositivi localmente senza effettuare il login (Selezionare "Connessione locale").

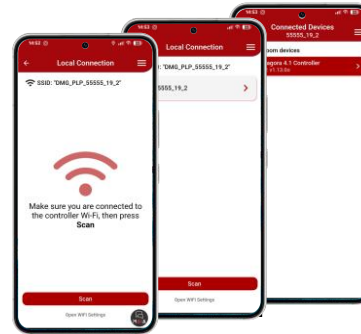
2



Selezionare la tipologia di dispositivo da gestire.

3

### Connessione locale



Assicurarsi di essere connessi alla rete Wi-Fi del quadro di manovra:  
Nelle impostazioni di rete dello smartphone, cercare e selezionare la rete Wi-Fi del dispositivo a cui connettersi (Playpad / TOC):  
- DMG\_PLP\_xxx > PLAYPAD  
- DMG\_TOC\_xxx > TOC  
Le credenziali di accesso sono fornite da DMG insieme alla documentazione fornita con il prodotto.  
Infine cerca i dispositivi (premi "Scansiona") e seleziona il dispositivo da gestire.

#### WiFi PLAYPAD



WiFi SSID  
DMG\_PLP\_11776\_22\_1  
WiFi Key  
xjyn\$VzZroe

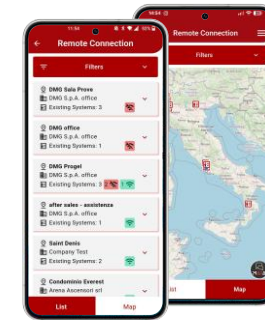
#### WiFi TOC



WiFi SSID  
DMG\_TOC\_11776\_22\_1  
WiFi Key  
gh:p2e&\_1

4

### Connessione remota



Scegliere il dispositivo da gestire da un elenco o da una mappa dei dispositivi.

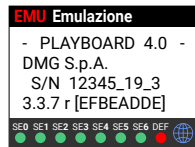


## TEST E MISURE

**! INTERRUTTORE ALIMENTAZIONE GENERALE**

L'interruttore principale del quadro di manovra deve essere spento ad ogni manutenzione e almeno 365 giorni dopo l'ultimo spegnimento e accensione.

Per accedere alla sezione TEST E MISURE sul Playpad è necessario impostare la visualizzazione come da indicazioni a fianco.

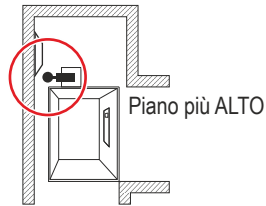


## TEST EXTRA CORSA

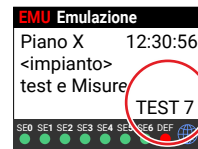


Questo test serve solo a verificare la funzionalità e la posizione dell'extra corsa; non è un test sul comportamento della cabina dopo aver lasciato l'extra corsa.

**1**



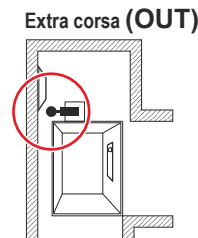
**2**



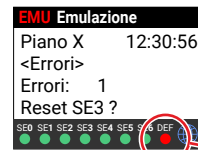
**3**



**4**



**5**



DEF



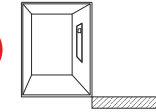
OK (Reset errore)

**6**

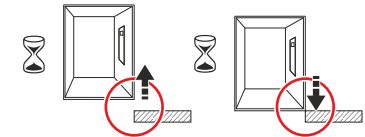
Ripetere **1** ÷ **5** ma al piano più BASSO

## TEST RILIVELLAMENTO

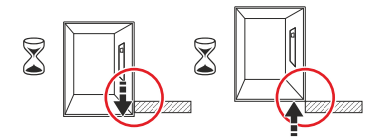
**1**



**2**



**3**



**4**

Ripetere **1** ÷ **3** ad ogni piano

### TEST BILANCIAMENTO IMPIANTO

**1**

Piano più BASSO

**CABINA BILANCIATA**  
- Tipicamente 50% della portata  
- Vedere libretto impianto

**2**

EMU Emulazione  
Piano 0 12:30:56  
<impianto>  
test e Misure  
**TEST 9**

Corrente assorbita dal motore a metà corsa

**3**

EMU Emulazione  
Piano 0 12:30:56  
<impianto>  
test e Misure  
^ 8,50A v 8,20A

### TEST DINAMICO FRENI

**1**

PIANO ESTREMO ALTO

125% PORTATA

**2**

EMU Emulazione  
Piano 2 12:30:56  
<impianto>  
test e Misure  
**TEST 4**

**3**

STOP

**4**

EMU Emulazione  
Piano 0 12:30:56  
<impianto>  
test e Misure  
-123 mm 0,50 s

### TEST TEMPO CORSA

**1**

Piano più BASSO

**2**

V = 0 m/s

EMU Emulazione  
Piano 0 12:30:56  
<Impianto>  
Test e Misure  
**TEST 8**

**3**

EMU Emulazione  
Piano 0 12:30:56  
<Errori>  
Errori: 1  
Tempo corsa in salita

"DEF" ON

DEF

OK (Reset errore)

### TEST SCORRIMENTO FUNI

- 1 Piano più ALTO
- 2 "SE0 / SE1 / SE2" ON
- 3 ISPEZIONE
- 4 TEST ✓  
TEST ✗
- 5 Extra corsa (OUT)
- 6 OK (Reset errore)

### TEST LIMITATORE DI VELOCITA'

- 1 ISPEZIONE
- 2 Vel Ispezione = Vel. nominale
- 3 NORMA EN81-20 > § 6.3.4
- 4
- 5
- 6
- 7 Vel Ispezione = 30% Vel. nominale

## RISOLUZIONE DEI PROBLEMI DI BASE

Seguire questa procedura di primo livello per rilevare ed eliminare gli errori più comuni:

### 1 Stato dei LED di diagnostica (solo VVVF)



LED 1	LED1 (Led verde):	Non usato
LED 2	LED2 (Led verde):	Terminazione CAN Cabina attiva: il led si spegne quando viene collegata una scheda espansione all'interno del quadro (la terminazione si sposta sull'ultima scheda espansione).
LED 3	LED3 (Led RGB):	Led di stato del sistema (vedere tabella):
LED 4	LED4 (Led giallo):	Il led lampeggia per indicare il normale funzionamento della scheda madre.
LED 5	LED5 (Led verde):	Il led acceso indica lo stato della catena delle sicurezze al punto SE5.
LED 6	LED6 (Led verde):	Il led acceso indica la presenza della cabina nella zona porte.
LED 7	LED7 (Led rosso):	

Colore Led	Stato
Led spento	Il sistema sta eseguendo la procedura di reset
Verde	L'impianto è in marcia normale
Giallo	L'impianto è in modalità ispezione
Rosa	L'impianto è in marcia provvisoria
Viola	L'impianto è fuori servizio (ascensore in parcheggio)
Celeste	L'impianto sta funzionando in modalità di priorità (LOP / Cabina)
Rosso	L'impianto sta funzionando in modalità pompieri
Bianco	Il sistema sta eseguendo la procedura di emergenza
Blu	Ascensore parcheggiato in fuori servizio

Led spento	Nessun errore attivo
Led lampeggiante	Uno (o più) errori attivi
Led acceso	Errore bloccante attivo

### 2 Leggi i messaggi di errore nel menu errori del PlayPad / pagina errori di Fusion



- Errore X di XX totali.
- **Codice/descrizione errore.**
- Posizione dell'ascensore quando l'errore è stato rilevato.
- Numero di ripetizioni dello stesso errore.
- Codice aggiuntivo.
- Data e ora ultima rilevazione.
- (\*) Se l'errore è ancora attivo.

Questo menu elenca gli ultimi errori memorizzati nella memoria interna del quadro. Tutti gli errori sono descritti nel **Troubleshooting**. Consultare l'opuscolo allegato.

ATTENZIONE: In caso di black out, la memoria interna viene salvata solo se la batteria è collegata.

### 3 Se la cabina è bloccata con persone all'interno

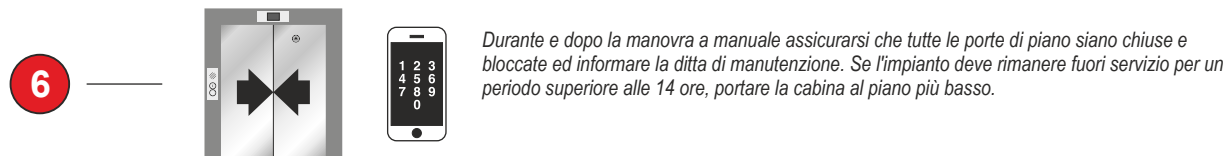
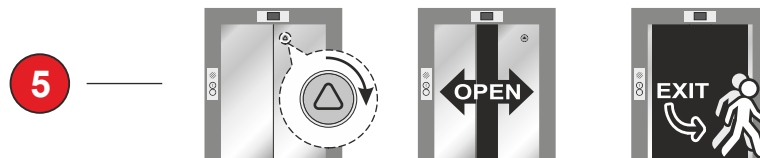
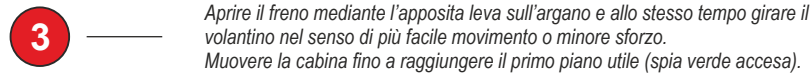
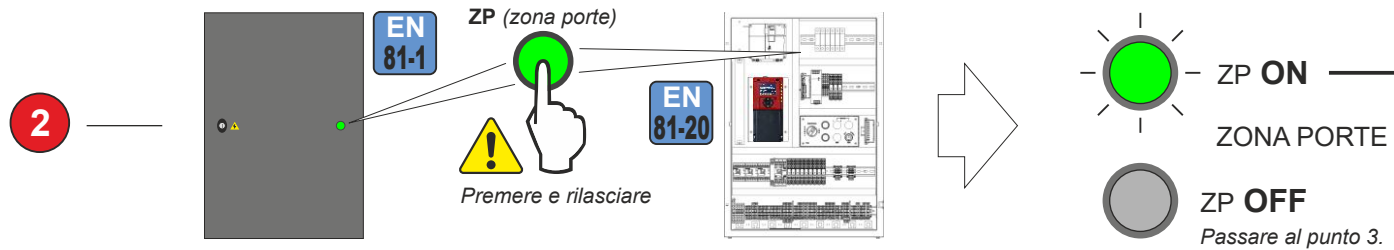
Eseguire la MANOVRA di SOCCORSO come indicato nella pagina seguente ----- >>>

## MANOVRA MANUALE DI SOCCORSO PER IMPIANTI ELETTRICI

SE LA CABINA  
E' BLOCCATA



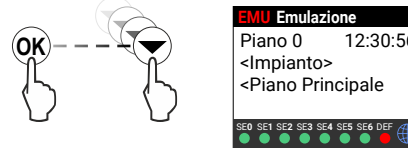
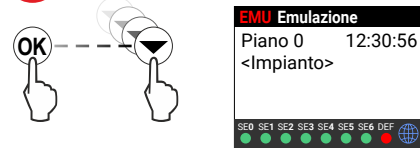
Dopo aver premuto il pulsante ZP (zona porte) si ha 1 ora di tempo (default) per effettuare la manovra. Se la procedura richiede più tempo, premerlo di nuovo.



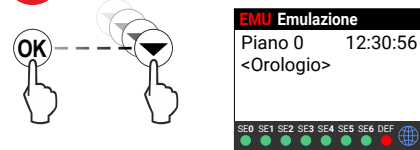
## IMPOSTAZIONI AVANZATE



### 1 Stabilire la posizione del piano principale

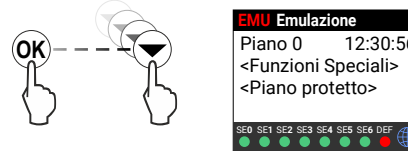
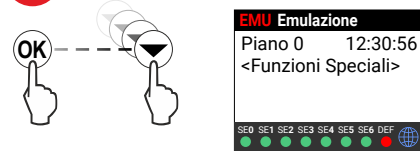


### 2 Impostare data / ora

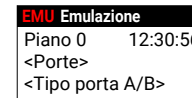
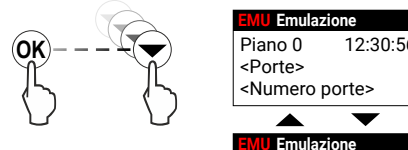
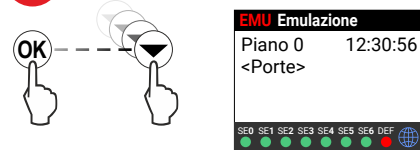


Da = Giorno  
Me = Mese  
An = Anno  
G = Giorno settimana (1=Lun)  
Or = Ore  
Mi = Minuti

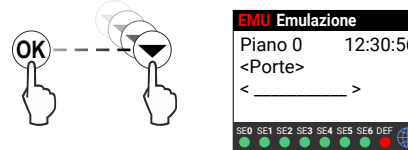
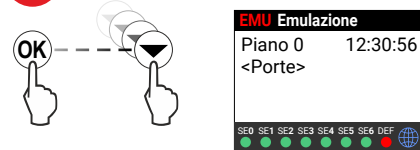
### 3 Impostare un piano protetto



### 4 Modifica dell'assegnazione delle porte

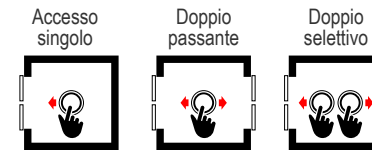


### 5 Regolazione dei parametri delle porte



- Tutte le chiamate al di sotto di questo piano vengono servite solo verso l'alto (solo collettivo discesa).
- L'ascensore non utilizzato torna al Piano Principale dopo xx secondi (questo parametro può essere impostato nel menù "Funzioni Speciali > Ritorno automatico").

Se è programmato un piano protetto, quando la cabina dell'ascensore arriva al piano, la porta non si apre, ma il monitor mostrerà le immagini provenienti dalla telecamera corrispondente a quel piano. L'apertura delle porte è possibile solo premendo il pulsante APRI PORTA; se ciò non avviene l'ascensore si sposta al piano precedente e successivamente interrompe la modalità di piano protetto (questa modalità di funzionamento è possibile solo con il sistema di monitoraggio DMG).



- Porte manuali ai piani / porte manuali in cabina o assenti.
- Porte manuali ai piani / porte autonome in cabina.
- Porte manuali ai piani / porte automatiche in cabina.
- Porte automatiche ai piani ed in cabina.

Nel menù "Porte" è possibile gestire altri parametri come:

- Tempo di ritardi prima dell'attivazione del pattino e dell'errore catenaccio
- Tempo di ritardo apertura porte automatiche
- Tempo di stazionamento con porte aperte
- Ritardo di chiusura porte in caso di prenotazioni
- Molte altre impostazioni





**DMG SpA** • Via delle Monachelle, 84/C • 00071 POMEZIA (ROMA) - ITALIA  
Tel. +39 06930251 • [www.dmg.it](http://www.dmg.it)